

GRONDSLAGEN DIFFERENTIAALVERGELIJKINGEN

W. ECKHAUS



	<u>blz.</u>
Hoofdstuk 1: <u>Definities, notaties, afkortingen.</u>	1.
Hoofdstuk 2: <u>Eerste orde differentiaalvergelijkingen.</u>	3.
Hoofdstuk 3: <u>Stelsels van eerste orde differentiaalvergelijkingen.</u>	10.
Existentiestelling	12.
Eenduidigheidsstelling.	14.
Lineaire stelsels.	16.
Lineaire stelsels met konstante coëfficiënten.	24.
Hoofdstuk 4: <u>Differentiaalvergelijkingen van de n-de orde.</u>	30.
Lineaire differentiaalvergelijkingen van de n-de orde	30.
Lineaire differentiaalvergelijkingen met singuliere punten.	38.
De differentiaalvergelijking van Bessel.	44.
Hoofdstuk 5: <u>Randwaarde problemen voor tweede orde lineaire differentiaalvergelijkingen.</u>	50.
Eenvoudige eigenwaarde problemen.	55.
De ontwikkelingsstelling.	60.
Hoofdstuk 6: <u>Vraagstukken.</u>	63.
<u>Literatuur.</u>	73.

Hoofdstuk 1: Definities, notaties en afkortingen.

Wij beschouwen uitsluitend reële konstanten, veranderlijken en functies.

Notatie:

De intervallen $a < x < b$, $a \leq x < b$ en $a \leq x \leq b$ schrijven wij resp. als (a,b) , $[a,b)$ en $[a,b]$.

Definitie (1.1):

$y = y(x)$, $x \in (a,b)$ betekent: y is een functie van de onafhankelijke veranderlijke x gedefinieerd op het interval $a < x < b$.

Notatie:

$$\frac{d^n y}{dx^n} = y^{(n)} \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

meestal schrijven wij $\frac{dy}{dx} = y'$, $\frac{d^2 y}{dx^2} = y''$.

Definitie (1.2):

Een n -de orde differentiaalvergelijking is een vergelijking van de vorm:

$$F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

waarin F een functie is van de veranderlijken $x, y, y', \dots, y^{(n)}$.

Definitie (1.3):

Een functie $y = y(x)$, $x \in (a,b)$, die n -maal differentieerbaar is en voldoet aan $F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$ voor $x \in (a,b)$ heet een oplossing van de n -de orde differentiaalvergelijking.

Wij onderscheiden:

- a) een impliciet bepaalde oplossing d.w.z. een betrekking van de vorm $G(x, y) = 0$;
- b) een expliciet bepaalde oplossing $y = y(x)$.

Definitie (1.4):

De differentiaalvergelijking $F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$ heet lineair als $F(x, y, y', \dots, y^{(n)})$ een lineaire functie is in $y, y', \dots, y^{(n)}$.

De algemene vorm waarin een n -de orde lineaire differentiaalvergelijking geschreven kan worden luidt:

$$f_n(x)y^{(n)} + f_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + f_1(x)y' + f_0(x)y = g(x) \quad (1.1)$$

$$f_n(x) \neq 0.$$

Definitie (1.5):

Als in bovenstaande differentiaalvergelijking $g(x) \equiv 0$ dan heet de lineaire differentiaalvergelijking homogeen.

Wij kunnen de lineariteit van een differentiaalvergelijking nog op een andere wijze definiëren:

Laten $u=u(x)$ en $v=v(x)$, $x \in (a,b)$ twee willekeurige n -maal differentieerbare functies zijn.

Definitie (1.6):

De differentiaalvergelijking heet lineair als:

$$F(u^{(n)} + v^{(n)}, \dots, u' + v', u + v, x) = F(u^{(n)}, \dots, u', u, x) + F(v^{(n)}, \dots, v', v, x) - F(0, \dots, 0, 0, x). \quad (1.2)$$

Als bovendien geldt: $F(0, \dots, 0, 0, x) \equiv 0$ dan is de differentiaalvergelijking homogeen.

Opgave:

Bewijs dat (1.1) voldoet aan de definitievergelijking (1.2) van een lineaire differentiaalvergelijking.

Definitie (1.7):

Een differentiaalvergelijking, die in de vorm

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)}) \quad (1.3)$$

geschreven kan worden, heet een expliciete n -de orde differentiaalvergelijking.

Een expliciete n -de orde differentiaalvergelijking kan door het invoeren van:

$$y = y_1, \quad y' = y_2, \dots, y^{(n-1)} = y_n$$

geschreven worden als het volgende stelsel van eerste orde differentiaalvergelijkingen:

$$\frac{dy_1}{dx} = y_2$$

$$\frac{dy_2}{dx} = y_3$$

$$\frac{dy_{n-1}}{dx} = y_n$$

$$\frac{dy_n}{dx} = f(x, y_1, y_2, \dots, y_n).$$

Hoofdstuk 2: Eerste orde differentiaalvergelijkingen.

Inleiding.

De algemene vorm van een expliciete eerste orde differentiaalvergelijking luidt:

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y). \quad (2.1)$$

Wij beschouwen eerst een bijzonder geval van (2.1) n.l.:

$$\frac{dy}{dx} = f(x) \quad (2.2)$$

$f(x)$ is continu voor $a < x < b$.

De oplossing van (2.2) luidt:

$$y(x) = \int_{x_0}^x f(x') dx' + c, \quad x_0 \in (a, b) \quad (2.3)$$

$c=y(x_0)$ is een willekeurige konstante.

De geometrische betekenis van (2.2) en (2.3) is als volgt in te zien. De hoek φ die de raaklijn aan de kromme $y=y(x)$ in het punt (x, y) met de positieve x -as maakt, wordt bepaald door:

$$\operatorname{tg} \varphi = f(x). \quad (2.4)$$

Aan ieder punt van het gebied $D: a < x < b, -\infty < y < +\infty$ wordt een zekere richting, gedefinieerd door (2.4), toegevoegd. Geometrisch stelt (2.2) in dit gebied een richtingsveld voor.

De kromme $y=y(x)$ met $y(x_0)=c$ is nu een oplossingskromme of integraalkromme als de raaklijn in ieder punt van de kromme juist de door het richtingsveld gegeven richting heeft.

Daar c nog willekeurig gekozen kan worden, zijn er oneindig veel integraalkrommen, die voorgesteld worden door (2.3). Zij het punt $(\xi, \eta) \in D$. (ξ, η) is een punt van de integraalkromme:

$$y = \int_{\xi}^x f(x') dx' + \eta.$$

Door ieder punt van D gaat één en slechts één integraalkromme. Geometrisch is de existentie en eenduidigheid van de oplossing van (2.2) met de beginvoorwaarde $x=x_0, y(x_0)=c$ in te zien.

Welke eisen moeten wij nu aan $f(x, y)$ in (2.1) stellen opdat (2.1) voor $x=x_0, y(x_0)=y_0$ één en slechts één oplossing heeft?

Zij D een gebied in het x - y vlak.

Definitie (2.1):

$f(x, y)$ is op D Lipschitz-kontinu in y als er een konstante $\lambda > 0$ bestaat zodanig dat voor elke $(x, y_1), (x, y_2) \in D$ geldt:

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq \lambda |y_1 - y_2|.$$

Existentie-stelling.

Zij $f(x,y)$ gedefinieerd op D en kontinu in x en y . Er bestaat dan voor elke $(x_0, y_0) \in D$ een oplossing $y=y(x)$ van $\frac{dy}{dx}=f(x,y)$ zodanig dat $y(x_0)=y_0$.

Eenduidigheidsstelling.

Als de voorwaarden van de existentiestelling gelden en bovendien $f(x,y)$ op D Lipschitz-kontinu is in y dan heeft de differentiaalvergelijking één en slechts één oplossing.

De bewijzen van deze stellingen worden later gegeven.

Voorbeeld:

Gegeven de differentiaalvergelijking $\frac{dy}{dx}=2\sqrt{y}$ met beginvoorwaarden $y(0)=0$. \sqrt{y} is niet-Lipschitz-kontinu voor $y=0$. Wij merken op dat door $(0,0)$ twee integraalkrommen gaan namelijk: $y(x)\equiv 0$ en $y(x)=x^2$.

Enige klassen van expliciete eerste orde differentiaalvergelijkingen die integreerbaar zijn.

I. De differentiaalvergelijking van het type

$$\frac{dy}{dy} = f(x)g(y). \quad (2.5)$$

Deze vergelijking heet een differentiaalvergelijking met gescheiden veranderlijken. $f=f(x)$, $x \in (a,b)$ en $g=g(y)$, $y \in (c,d)$ met $g(y) \neq 0$ op (c,d) zijn continue functies op (a,b) resp. (c,d) . Veronderstel dat het punt (x_0, y_0) een punt is van een integraalkromme $y=y(x)$ van (2.5) zodat

$$y(x_0) = y_0.$$

Uit (2.5) volgt: $\frac{1}{g(y)} \frac{dy}{dx} = f(x)$ of na integratie:

$$\int_{y_0}^y \frac{d\bar{y}}{g(\bar{y})} = \int_{x_0}^x f(\bar{x}) d\bar{x}. \quad (2.6)$$

Dit resultaat kunnen wij ook op een andere wijze afleiden.

Wij voeren de functies $F(x)$ en $G(y)$ in gedefinieerd volgens:

$$\left. \begin{aligned} F(x) &= - \int_{x_0}^x f(\bar{x}) d\bar{x} \\ G(y(x)) &= \int_{y_0}^{y(x)} \frac{d\bar{y}}{g(\bar{y})} \end{aligned} \right\} \quad (2.7)$$

Na differentiatie verkrijgen wij:

$$\begin{aligned} \frac{dF(x)}{dx} &= -f(x) \\ \frac{dG(y(x))}{dx} &= \frac{1}{g(y(x))} \frac{dy}{dx} \end{aligned}$$

Optelling levert:

$$\frac{dF(x)}{dx} + \frac{dG(y(x))}{dx} = 0$$

$$\frac{d}{dx} [F(x) + G(y(x))] = 0$$

$$F(x) + G(y(x)) = \text{konst.} \quad (2.8)$$

Substitutie van (2.7) in (2.8) levert met de voorwaarde $y(x_0) = y_0$ de betrekking

$$y_0 \int_{y_0}^{y(x)} \frac{d\bar{y}}{g(\bar{y})} = x_0 \int_{x_0}^x f(\bar{x}) d\bar{x}$$

waarmee de oplossing impliciet bepaald is.

II. De differentiaalvergelijking van het type:

$$\frac{dy}{dx} = f(Ax + By + C) \quad (2.9)$$

waarin A, B en C konstanten, kan teruggebracht worden tot een differentiaalvergelijking met gescheiden veranderlijken.

$f(u)$ is een continue functie op (a, b) .

Stel

$$u(x) = Ax + By(x) + C \quad (2.10)$$

$$y(x_0) = y_0 \rightarrow u(x_0) = Ax_0 + By_0 + C = u_0 \in (a, b).$$

Differentiatie van (2.10) naar x levert:

$$\frac{du}{dx} = A + B \frac{dy}{dx} = A + B f(u).$$

De oplossing wordt nu impliciet bepaald door:

$$u_0 \int_{u_0}^u \frac{d\bar{u}}{A+B f(\bar{u})} = x - x_0, \quad (2.11)$$

als de integraal in het linkerlid bestaat.

III. De differentiaalvergelijking van het type:

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{y}{x}\right) \quad (2.12)$$

kan teruggebracht worden tot een differentiaalvergelijking met gescheiden veranderlijken.

$f(u)$, $u \in (a, b)$ is een continue functie op (a, b) . Stel

$$u(x) = \frac{y(x)}{x} \quad (2.13)$$

$$y(x_0) = y_0 \rightarrow u(x_0) = \frac{y_0}{x_0} = u_0.$$

Differentiatie van (2.13) naar x levert:

$$\frac{du}{dx} = \frac{1}{x} [f(u) - u].$$

De oplossing wordt impliciet bepaald door:

$$\int_{u_0}^u \frac{d\bar{u}}{f(\bar{u}) - \bar{u}} = \ln \frac{x}{x_0} \quad (2.14)$$

als de integraal in het linkerlid bestaat.

IV. De differentiaalvergelijking van het type:

$$\frac{dy}{dx} = f(x)y + g(x) \quad (2.15)$$

$f(x)$ en $g(x)$, $x \in (a, b)$ kontinu op (a, b) is een lineaire inhomogene differentiaalvergelijking.

Beschouw eerst de homogene vergelijking

$$\frac{dy_H}{dx} = f(x)y_H \quad (2.16)$$

met als algemene oplossing:

$$y_H = c \exp\left(\int f(x)dx\right) \quad (2.17)$$

waarin c een willekeurige konstante is.

Stel nu dat de oplossing van de inhomogene vergelijking geschreven kan worden in de vorm:

$$y = c(x) \exp\left(\int f(x)dx\right). \quad (2.18)$$

Substitutie van (2.18) in (2.15) levert de volgende differentiaalvergelijking voor $c(x)$:

$$\frac{dc}{dx} = g(x) \exp\left(-\int f(x)dx\right). \quad (2.19)$$

Uit (2.18) en (2.19) volgt:

$$y = \exp\left(\int f(x)dx\right) \cdot \int g(x) \exp\left[-\int f(x)dx\right]dx = y_P. \quad (2.20)$$

y_P heet een particuliere oplossing van de inhomogene differentiaalvergelijking. De algemene oplossing van (2.15) is nu

$$y = y_H + y_P \quad (2.21)$$

of

$$y = c \exp\left(\int f(x)dx\right) + \exp\left(\int f(x)dx\right) \int g(x) \exp\left[-\int f(x)dx\right]dx. \quad (2.22)$$

Zij $x_0 \in (a, b)$. Bij iedere y_0 is nu de konstante c in (2.22) te bepalen zodanig dat $y(x_0) = y_0$. De methode, die hier gebruikt is om de algemene oplossing van (2.15) te konstrueren heet de methode van de variatie der konstanten.

V. De differentiaalvergelijking van het type:

$$\frac{dy}{dx} = f(x)y + h(x)y^\alpha. \quad (2.23)$$

Deze vergelijking heet de differentiaalvergelijking van Bernoulli.

Voor $\alpha=0$ verkrijgen wij type IV en voor $\alpha=1$ type I, of IV maar dan homogeen. Stel dus $\alpha \neq 1$, $\alpha \neq 0$. De differentiaalvergelijking is dan niet-lineair. $f(x)$ en $h(x)$, $x \in (a,b)$ zijn kontinu op (a,b) .

Stel

$$u(x) = [y(x)]^{1-\alpha}. \quad (2.24)$$

Hieruit volgt:

$$y(x) = [u(x)]^{\frac{1}{1-\alpha}} \quad (2.25)$$

Differentiatie van (2.25) naar x levert m.b.v. (2.23) de volgende lineaire differentiaalvergelijking voor $u(x)$:

$$\frac{du}{dx} = (1-\alpha) f(x)u + (1-\alpha) h(x). \quad (2.26)$$

Dit is een vergelijking van het type IV.

VI. De differentiaalvergelijking van het type:

$$h(x,y) \frac{dy}{dx} + g(x,y) = 0 \quad (2.27)$$

waarin $h(x,y)$, $g(x,y)$, $\frac{\partial h(x,y)}{\partial x}$ en $\frac{\partial g(x,y)}{\partial y}$ op een enkelvoudig samenhangend gebied D van het (x,y) -vlak gedefinieerd en continu zijn, heet een op D exacte differentiaalvergelijking als geldt:

$$\frac{\partial g}{\partial y} = \frac{\partial h}{\partial x}. \quad (2.28)$$

Op D is een functie $F(x,y)$ gedefinieerd, die tweemaal continu differentieerbaar is in x en y zodanig dat:

$$\frac{\partial F}{\partial y} = h(x,y); \quad \frac{\partial F}{\partial x} = g(x,y). \quad (2.29)$$

Als (2.29) geldt, is ook voldaan aan (2.28) terwijl de oplossing van (2.27) impliciet gegeven wordt door:

$$F(x,y) = \text{konstant}. \quad (2.30)$$

De relaties (2.29) blijven geldig als wij bij F een konstante optellen.

Stel als D het gehele (x,y) -vlak is:

$$F(0,0) = 0.$$

Er geldt nu:

$$F(x,0) = \int_0^x \frac{\partial F(\xi,0)}{\partial \xi} d\xi = \int_0^x g(\xi,0) d\xi \quad (2.31)$$

$$F(0,y) = \int_0^y \frac{\partial F(0,\eta)}{\partial \eta} d\eta = \int_0^y h(0,\eta) d\eta. \quad (2.32)$$

M.b.v. (2.31) kunnen wij $F(x,y)$ berekenen:

$$F(x,y) - F(x,0) = \int_0^y \frac{\partial F(x,\eta)}{\partial \eta} d\eta = \int_0^y h(x,\eta) d\eta$$

waaruit volgt:

$$F(x,y) = \int_0^x g(\xi,0) d\xi + \int_0^y h(x,\eta) d\eta. \quad (2.33)$$

Ook geldt:

$$F(x,y) - F(0,y) = \int_0^x \frac{\partial F(\xi,y)}{\partial \xi} d\xi = \int_0^x g(\xi,y) d\xi$$

waaruit m.b.v. (2.32) volgt:

$$F(x,y) = \int_0^y h(0,\eta) d\eta + \int_0^x g(\xi,y) d\xi. \quad (2.34)$$

Opgave:

Bewijs dat de uitdrukkingen (2.33) en (2.34) voor $F(x,y)$ identiek zijn.

Opgave:

Bewijs dat (2.5) een exacte differentiaalvergelijking is.

Een klasse van niet-exacte differentiaalvergelijkingen kan teruggebracht worden tot de klasse van differentiaalvergelijkingen van het exacte type. Beschouw een functie $M(x,y) \neq 0$ gedefinieerd op D en daarop continu differentieerbaar. Zij gegeven

$$h(x,y) \frac{dy}{dx} + g(x,y) = 0. \quad (2.35)$$

De differentiaalvergelijking

$$M(x,y) h(x,y) \frac{dy}{dx} + M(x,y) g(x,y) = 0 \quad (2.36)$$

is nu exact als geldt:

$$\frac{\partial Mh}{\partial x} = \frac{\partial Mg}{\partial y}. \quad (2.37)$$

Voor het bepalen van de algemene oplossing van (2.35) moet nu eerst de functie $M(x,y)$, die ook wel integrerende factor heet als oplossing bepaald worden van de volgende eerste orde partiële differentiaalvergelijking:

$$h \frac{\partial M}{\partial x} - g \frac{\partial M}{\partial y} + \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial g}{\partial y} \right) M = 0. \quad (2.38)$$

Integratie van (2.38) is in het algemeen veel moeilijker dan integratie van een eerste orde gewone differentiaalvergelijking. Het vinden van een oplossing van (2.38) geschiedt voorlopig door proberen of raden.

Het is vaak nuttig om na te gaan of aan (2.38) voldaan kan worden door te stellen: $M=M(x)$.

(2.38) reduceert zich dan tot de volgende lineaire gewone differentiaalvergelijking:

$$h \frac{dM}{dx} + \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial g}{\partial y} \right) M = 0 . \quad (2.40)$$

Hoofdstuk 3: Stelsels van eerste orde differentiaalvergelijkingen.

Definitie (3.1):

Onder een n-dimensionale vector $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ verstaan wij een geordende rij van n getallen.

Wij spreken af dat voor n-dimensionale vectoren de volgende rekenregels gelden:

a) de nulvector $\vec{0}$ is de vector $\vec{0} = (0, 0, \dots, 0)$;

b) zij \vec{v} een vector met kentallen (v_1, v_2, \dots, v_n)

$$\left. \begin{aligned} \vec{u} = \vec{v} &\Leftrightarrow u_i = v_i \\ \vec{u} = \vec{0} &\Leftrightarrow u_i = 0; \end{aligned} \right\} \quad i = 1, 2, \dots, n$$

c) $a\vec{u} = (au_1, au_2, \dots, au_n)$, waarin a een konstante is;

d) $\vec{u} + \vec{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, \dots, u_n + v_n)$;

e) $\vec{u} \cdot \vec{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + \dots + u_n v_n$;

f) de norm of lengte van een vector is:

$$|\vec{u}| = \{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_n^2\}^{\frac{1}{2}}.$$

Definitie (3.2):

Zij G een deelverzameling van de m-dimensionale ruimte (m kan bijv. 1, n of n+1 zijn).

Een vectorfunctie is een voorschrift volgens welke wij aan ieder element van G een n-dimensionale vector toevoegen. Wij kunnen een vectorfunctie ook als volgt definiëren:

Een vectorfunctie is een afbeelding van G in de E_n .

Wij beschouwen n eerste orde differentiaalvergelijkingen:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dy_1(x)}{dx} &= f_1(y_1, y_2, \dots, y_n, x) \\ \frac{dy_2(x)}{dx} &= f_2(y_1, y_2, \dots, y_n, x) \\ &\vdots \\ \frac{dy_n(x)}{dx} &= f_n(y_1, y_2, \dots, y_n, x) \end{aligned} \right\} \quad (3.1)$$

Wij definiëren nu de vectorfuncties \vec{y} en $\vec{f}(\vec{y}, x)$:

$$\vec{y}(x) = (y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x))$$

$$\vec{f}(\vec{y}, x) = (f_1(y_1, y_2, \dots, y_n, x), f_2(y_1, y_2, \dots, y_n, x), \dots, f_n(y_1, y_2, \dots, y_n, x)).$$

Definitie (3.3):

$\frac{d\vec{y}}{dx}$ heeft als componenten: $\frac{d\vec{y}}{dx} = (\frac{dy_1}{dx}, \frac{dy_2}{dx}, \dots, \frac{dy_n}{dx})$.

De vector $\int_a^b \vec{y}(x) dx$ heeft als componenten:

$$(\int_a^b y_1(x) dx, \int_a^b y_2(x) dx, \dots, \int_a^b y_n(x) dx).$$

Stelsel (3.1) kan nu als volgt (verkort) worden geschreven:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x) \quad (3.2)$$

Stelling (3.1):

$$I. \quad |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq |\vec{u}| |\vec{v}| \quad (\text{ongelijkheid van Cauchy-Schwarz}) \quad (3.3)$$

$$II. \quad |\vec{u} + \vec{v}| \leq |\vec{u}| + |\vec{v}| \quad (\text{driehoeksongelijkheid}) \quad (3.4)$$

$$III. \quad \left| \int_a^b \vec{y}(x) dx \right| \leq \int_a^b |\vec{y}(x)| dx \quad (3.5)$$

Bewijs:

$$I. \quad (a-b)^2 \geq 0 \rightarrow a^2 + b^2 \geq 2ab$$

$$\begin{aligned} 2|\vec{u} \cdot \vec{v}|^2 &= 2 \left[\sum_i u_i v_i \right]^2 = 2 \sum_i u_i v_i \sum_j u_j v_j = \\ &= 2 \sum_{i,j} (u_i v_j)(u_j v_i) \leq \sum_{i,j} (u_i v_j)^2 + (u_j v_i)^2 = 2|\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2. \end{aligned}$$

Hieruit volgt:

$$|\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq |\vec{u}| |\vec{v}|.$$

$$II. \quad |\vec{u} + \vec{v}|^2 = \sum_i (u_i + v_i)^2 = |\vec{u}|^2 + |\vec{v}|^2 + 2 \sum_i u_i v_i \leq$$

$$|\vec{u}|^2 + |\vec{v}|^2 + 2 \left| \sum_i u_i v_i \right| = |\vec{u}|^2 + |\vec{v}|^2 + 2|\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq$$

$$|\vec{u}|^2 + |\vec{v}|^2 + 2|\vec{u}| |\vec{v}| = (|\vec{u}| + |\vec{v}|)^2.$$

Hieruit volgt:

$$|\vec{u} + \vec{v}| \leq |\vec{u}| + |\vec{v}|.$$

$$III. \quad \left| \int_a^b \vec{y}(x) dx \right|^2 = \sum_i \left\{ \int_a^b y_i(x) dx \right\}^2 = \sum_i \int_a^b y_i(x) dx \int_a^b y_i(\xi) d\xi$$

$$= \int_a^b \int_a^b \sum_i y_i(x) y_i(\xi) dx d\xi \leq \int_a^b \int_a^b \sum_i |y_i(x) y_i(\xi)| dx d\xi$$

$$= \int_a^b \int_a^b |\vec{y}(x) \cdot \vec{y}(\xi)| dx d\xi \leq \int_a^b \int_a^b |\vec{y}(x)| |\vec{y}(\xi)| dx d\xi = \left\{ \int_a^b |\vec{y}(x)| dx \right\}^2.$$

Hieruit volgt:

$$\left| \int_a^b \vec{y}(x) dx \right| \leq \int_a^b |\vec{y}(x)| dx.$$

q.e.d.

Definitie (3.4):

Zij G een samenhangende open verzameling, kortweg gezegd een gebied, in de $(n+1)$ -dimensionale $(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$ ruimte.

$\vec{f}(\vec{y}, x)$ is op G Lipschitz-kontinu in \vec{y} als er een konstante λ bestaat zodanig dat voor elke $(x, \vec{y}^*), (x, \vec{y}^{**}) \in G$ geldt:

$$|\vec{f}(\vec{y}^*, x) - \vec{f}(\vec{y}^{**}, x)| \leq \lambda |\vec{y}^* - \vec{y}^{**}|. \quad (3.6)$$

Opgave:

Ga na dat als de partiële afgeleiden $\frac{\partial f_i(y_1, \dots, y_n, x)}{\partial y_k}$ ($i, k=1, 2, \dots, n$) bestaan en kontinu zijn, $\vec{f}(\vec{y}, x)$ Lipschitz-kontinu is in \vec{y} als G konvex is.

Existentiestelling (3.2):

Zij gegeven stelsel (3.1) in de vorm $\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x)$.

Zij $\vec{f}(\vec{y}, x)$ kontinu op G : $|\vec{y} - \vec{y}_0| < b$, $|x - x_0| < a$ in \vec{y} en x en Lipschitz-kontinu op G in \vec{y} en zij $\vec{f}(\vec{y}, x)$ begrensd op G , d.w.z. $|\vec{f}(\vec{y}, x)| \leq M$. Dan bestaat er voor $|x - x_0| < \alpha < a$ tenminste één oplossing van

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x) \text{ met } \vec{y}(x_0) = \vec{y}_0. \quad (3.7)$$

$$\alpha = \min(a, \frac{b}{M}).$$

Bewijs:

Wij zullen deze stelling bewijzen m.b.v. de methode der suksessieve approximatie, ook de iteratie-methode van Picard-Lindelöf genoemd.

Wij schrijven de differentiaalvergelijking als integraalvergelijking:

$$\vec{y}(x) = \vec{y}_0 + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}(\xi), \xi) d\xi. \quad (3.8)$$

Definieer $\vec{y}^{(1)}(x)$ door:

$$\vec{y}^{(1)}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}(x_0), \xi) d\xi. \quad (3.9)$$

Definieer $\vec{y}^{(2)}(x)$ door:

$$\vec{y}^{(2)}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}^{(1)}(\xi), \xi) d\xi. \quad (3.10)$$

Algemeen:

$$\vec{y}^{(n)}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}^{(n-1)}(\xi), \xi) d\xi \quad n=2, 3, 4, \dots \quad (3.11)$$

Wij zullen aantonen dat de rij vectorfuncties $\vec{y}^{(n)}(x)$ voor $n \rightarrow \infty$ naar de limietfunctie $\vec{z}(x)$ nadert;

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \vec{y}^{(n)}(x) = \vec{z}(x),$$

die oplossing is van de integraalvergelijking (3.8) en daarmee ook oplossing van (3.7)

$$(3.9) \rightarrow |\vec{y}^{(1)} - \vec{y}_0| \leq \int_{x_0}^x |\vec{f}(\vec{y}(x_0), \xi)| d\xi \leq M|x - x_0|.$$

Verder geldt:

$$|\vec{y}^{(n+1)} - \vec{y}^{(n)}| \leq \int_{x_0}^x |\vec{f}(\vec{y}^{(n)}(\xi), \xi) - \vec{f}(\vec{y}^{(n-1)}(\xi), \xi)| d\xi$$

$$|\vec{y}^{(n+1)} - \vec{y}^{(n)}| \leq \lambda \int_{x_0}^x |\vec{y}^{(n)} - \vec{y}^{(n-1)}| d\xi$$

$$(3.9), (3.10) \rightarrow |\vec{y}^{(2)} - \vec{y}^{(1)}| \leq \lambda \int_{x_0}^x |\vec{y}^{(1)} - \vec{y}_0| d\xi \leq M\lambda \frac{(x - x_0)^2}{2}.$$

Door middel van volledige inductie volgt nu:

$$|\vec{y}^{(n+1)} - \vec{y}^{(n)}| \leq M \lambda^n \frac{(x - x_0)^{n+1}}{(n+1)!}$$

$$(3.11) \rightarrow |\vec{y}^{(n)} - \vec{y}(x_0)| \leq |x - x_0| M < b.$$

Wij beperken ons tot het interval $|x - x_0| < \alpha = \min(a, \frac{b}{M})$.

Beschouw de reeks:

$$\begin{aligned} \vec{z}(x) &= \vec{y}(x_0) + (\vec{y}^{(1)}(x) - \vec{y}(x_0)) + (\vec{y}^{(2)}(x) - \vec{y}^{(1)}(x)) + \\ &+ \vec{y}^{(3)}(x) - \vec{y}^{(2)}(x) + \dots (\vec{y}^{(n)}(x) - \vec{y}^{(n-1)}(x)) + \dots = \\ &= \vec{y}(x_0) + \sum_{n=0}^{\infty} (\vec{y}^{(n+1)}(x) - \vec{y}^{(n)}(x)). \end{aligned} \quad (3.12)$$

Deze reeks wordt absoluut gemajoreerd door de konvergente reeks:

$$|\vec{y}(x_0)| + M\alpha + M\lambda \frac{\alpha^2}{2} + M\lambda^2 \frac{\alpha^3}{3!} + \dots M\lambda^n \frac{\alpha^{n+1}}{(n+1)!} + \dots = |\vec{y}(x_0)| + \frac{M}{\lambda} (e^{\lambda\alpha} - 1).$$

Uit de analyse volgt nu dat (3.12) absoluut en gelijkmatig (uniform) convergeert op $|x - x_0| < \alpha$. De partiële som van (3.12) is $\vec{y}^{(n)}(x)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \vec{y}^{(n)}(x)$$

bestaat en is gelijk aan $\vec{z}(x)$, de convergentie is gelijkmatig (uniform) op $|x - x_0| < \alpha$.

$$(3.11) \rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \vec{y}^{(n)}(x) = \vec{y}(x_0) + \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}^{(n-1)}(\xi), \xi) d\xi,$$

Hieruit volgt wegens gelijkmatige convergentie:

$$\vec{z}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \lim_{n \rightarrow \infty} \vec{f}(\vec{y}^{(n-1)}(\xi), \xi) d\xi$$

en daar $\vec{f}(\vec{y}, x)$ continu is in \vec{y} :

$$\vec{z}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\lim_{n \rightarrow \infty} \vec{y}^{(n-1)}(\xi), \xi) d\xi$$

$$\vec{z}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{z}(\xi), \xi) d\xi.$$

Deze laatste integraalvergelijking is equivalent met:

$$\frac{d\vec{z}(x)}{dx} = \vec{f}(\vec{z}(x), x)$$

m.a.w. $z(x)$ is oplossing van de differentiaalvergelijking.

Opmerking:

De existentiëlestelling kan ook bewezen worden zonder gebruik te maken van de Lipschitz-kontinuïteit.

Eenduidigheidsstelling (3.3):

Als er voldaan aan alle voorwaarden genoemd bij de existentiëlestelling dan is er één en slechts één oplossing van het stelsel waarvoor geldt $\vec{y}(x_0) = \vec{y}_0$.

Bewijs:

Stel $\vec{\zeta}(x)$ is een andere oplossing:

$$\vec{\zeta}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{\zeta}(\xi), \xi) d\xi \quad (3.13)$$

$$(3.11) \rightarrow \vec{y}^{(n+1)}(x) = \vec{y}(x_0) + \int_{x_0}^x \vec{f}(\vec{y}^{(n)}(\xi), \xi) d\xi \quad (3.14)$$

$$(3.13) \rightarrow |\vec{\zeta}(x) - \vec{y}(x_0)| \leq M|x - x_0|$$

$$(3.13), (3.14) \rightarrow |\vec{\zeta}(x) - \vec{y}^{(n+1)}(x)| \leq \lambda \int_{x_0}^x |\vec{\zeta}(\xi) - \vec{y}^{(n)}(\xi)| d\xi.$$

Hieruit volgt:

$$|\vec{y}^{(n+1)}(x) - \vec{\zeta}(x)| \leq M\lambda^n \frac{(x-x_0)^{n+1}}{(n+1)!}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} |\vec{y}^{(n+1)}(x) - \vec{\zeta}(x)| = |\vec{z}(x) - \vec{\zeta}(x)| = 0 \rightarrow \vec{z}(x) = \vec{\zeta}(x).$$

Definitie (3.5):

$\vec{f}(\vec{y}, x)$ is regulier analytisch op G als $\vec{f}(\vec{y}, x)$ een willekeurig aantal keer continu differentieerbaar is naar x en y_i ($i=1, \dots, n$).

Stelling (3.4):

Als $\vec{f}(\vec{y}, x)$ regulier analytisch is op G dan bestaat de oplossing van

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x) \quad \text{met } \vec{y}(x_0) = \vec{y}_0 \quad (3.15)$$

voor $|x - x_0| < \alpha$ en is willekeurig vaak continu differentieerbaar naar x .

Bewijs:

Als wij kunnen aantonen dat $\vec{f}(\vec{y}, x)$ Lipschitz-kontinu is in \vec{y} dan kunnen wij met behulp van de methode van Picard-Lindelöf het bewijs leveren.

$$\vec{f}(\vec{y}, x) = (f_1(y_1, \dots, y_n, x), \dots, f_n(y_1, \dots, y_n, x)).$$

$\frac{\partial f_i}{\partial y_j}$ is continu dus begrensd: $|\frac{\partial f_i}{\partial y_j}| < M$.

$$|f_i(y_1, y_2, \dots, y_n, x) - f_i(y_1^*, y_2, \dots, y_n, x)| = \int_{y_1}^{y_1^*} \frac{\partial f_i}{\partial y_1} dy_1 \leq M |y_1 - y_1^*|.$$

Hieruit volgt:

$$\begin{aligned} & |f_i(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n, x) - f_i(y_1^*, y_2^*, y_3^*, \dots, y_n^*, x)| \leq \\ & |f_i(y_1, y_2, y_3, \dots, y_n, x) - f_i(y_1^*, y_2^*, y_3^*, \dots, y_n^*, x)| + |f_i(y_1^*, y_2, y_3, \dots, y_n, x) - \\ & \quad - f_i(y_1^*, y_2^*, y_3, \dots, y_n, x)| \\ & + |f_i(y_1^*, y_2^*, y_3, \dots, y_n, x) - f_i(y_1^*, y_2^*, y_3^*, y_4, \dots, y_n, x)| + \dots \\ & |f_i(y_1^*, \dots, y_{n-1}^*, y_n, x) - f_i(y_1^*, \dots, y_n^*, x)| \leq M \sum_{i=1}^n |y_i - y_i^*|. \end{aligned}$$

Er volgt nu voor:

$$\begin{aligned} |\vec{f}(\vec{y}, x) - \vec{f}(\vec{y}^*, x)| &= \{ |f_1(\vec{y}, x) - f_1(\vec{y}^*, x)|^2 + \dots + |f_n(\vec{y}, x) - f_n(\vec{y}^*, x)|^2 \}^{\frac{1}{2}} \\ &\leq \left\{ n M^2 \left[\sum_{i=1}^n |y_i - y_i^*| \right]^2 \right\}^{\frac{1}{2}} \leq \sqrt{n} M \sum_{i=1}^n |y_i - y_i^*| \end{aligned} \quad (3.16)$$

Verder geldt:

$$|y_i - y_i^*| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n [y_i - y_i^*]^2}$$

of

$$|y_i - y_i^*| \leq |\vec{y} - \vec{y}^*|. \quad (3.17)$$

Uit (3.16) en (3.17) volgt nu:

$$|\vec{f}(\vec{y}, x) - \vec{f}(\vec{y}^*, x)| \leq n \sqrt{n} M |\vec{y} - \vec{y}^*|.$$

De Lipschitz-konstante λ uit (3.6) is dus gelijk aan $n\sqrt{n} M$.

Wij moeten bewijzen dat $\vec{y}(x)$ willekeurig vaak differentieerbaar is. Dit moet dan gelden voor iedere komponent van $\vec{y}(x)$.

$$\frac{dy_i}{dx} = f_i(x, y_1, \dots, y_n) \quad f_i \text{ is continu differentieerbaar}$$

volgt:

$$\frac{d^2 y_i}{dx^2} = \frac{\partial f_i}{\partial x} + \sum_{j=1}^n \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \frac{dy_j}{dx} = \frac{\partial f_i}{\partial x} + \sum_{j=1}^n \frac{\partial f_i}{\partial y_j} f_j$$

Deze laatste term is wederom continu differentieerbaar. Met behulp van volledige inductie kan nu aangetoond worden dat $y_i(x)$ willekeurig vaak continu differentieerbaar is naar x .

Lineaire stelsels.

Definitie (3.6):

Een lineair inhomogeen stelsel differentiaalvergelijkingen is een stelsel van de vorm:

$$\begin{aligned} \frac{dy_1}{dx} &= a_{11}(x)y_1 + a_{12}(x)y_2 + \dots + a_{1n}(x)y_n + b_1(x) \\ &\vdots \\ \frac{dy_n}{dx} &= a_{n1}(x)y_1 + a_{n2}(x)y_2 + \dots + a_{nn}(x)y_n + b_n(x). \end{aligned} \tag{3.18}$$

Als $b_i(x) \equiv 0$ ($i=1, \dots, n$) heet het lineaire stelsel homogeen.

In vectornotatie luidt (3.18):

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y} + \vec{b} \tag{3.19}$$

waarin $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n)$ $\vec{b} = (b_1(x), \dots, b_n(x))$ en

$$A(x) = \{a_{ij}(x)\} \quad \text{een } n \times n \text{ matrix.}$$

Beschouw de homogene differentiaalvergelijking

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y}. \tag{3.20}$$

Stelling (3.5):

$\vec{y}=\vec{0}$ is een oplossing van (3.20).

Als $\vec{y}^{(v)}$ ($v=1, \dots, p$) voor het interval (a, b) oplossingen zijn van (3.20) dan is ook voor willekeurige konstanten c_v de lineaire combinatie:

$$\vec{y}(x) = \sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)} \quad (3.21)$$

oplossing van (3.20).

Definitie (3.7):

De vectorfuncties $\vec{y}^{(1)}(x) \dots \vec{y}^{(p)}(x)$ heten op een interval $a < x < b$ lineair afhankelijk als er konstanten c_v ($v=1, \dots, p$) bestaan met $\sum_{v=1}^p |c_v| > 0$, zodanig dat:

$$\sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x) = \vec{0}. \quad (3.22)$$

Bestaan dergelijke konstanten niet, dan heten de vectorfuncties lineair onafhankelijk; of de vectorfuncties heten lineair onafhankelijk als uit (3.22) volgt:

$$c_v = 0 \quad v=1, \dots, p.$$

Stelling (3.6):

Laten $\vec{y}^{(v)}(x)$ ($v=1, \dots, p$) oplossingen zijn van (3.20) voor $a < x < b$.

Als geldt:

$$\sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x_0) = \vec{0} \quad a < x_0 < b$$

dan geldt dit voor alle $x \in (a, b)$.

Bewijs:

$\vec{y}(x) = \sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x)$ is ook een oplossing van (3.20) met $\vec{y}(x_0) = \vec{0}$. $\vec{y}(x) = \vec{0}$ is ook oplossing van (3.20). Volgens de eenduidigheidsstelling moet nu gelden:

$$\sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x) = \vec{0}.$$

Stelling (3.7):

Laten $\vec{y}^{(v)}(x)$ ($v=1, \dots, p$; $p > n$) oplossingen zijn van (3.20) voor $a < x < b$.

De vectoren $\vec{y}^{(v)}(x)$ zijn dan lineair afhankelijk.

Bewijs:

Kies $x_0 \in (a, b)$.

De vectoren $\vec{y}^{(1)}(x_0) \dots \vec{y}^{(p)}(x_0)$ met n kentallen zijn nu, omdat $p > n$ lineair afhankelijk, d.w.z.:

$$\sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x_0) = \vec{0}.$$

Uit de vorige stelling volgt dan:

$$\sum_{v=1}^p c_v \vec{y}^{(v)}(x) = \vec{0}.$$

Stelling (3.8):

Zij $A(x)$ continu op $a < x < b$. Stelsel (3.20) heeft dan op het interval $a < x < b$ precies n lineair onafhankelijke oplossingen $\vec{y}^{(1)}(x) \dots \vec{y}^{(n)}(x)$.

Iedere oplossing $\vec{y}(x)$ is te vormen uit een lineaire combinatie van deze lineair onafhankelijke oplossingen; m.a.w. er bestaan konstante c_v zodanig dat:

$$\vec{y}(x) = \sum_{p=1}^n c_p \vec{y}^{(p)}(x). \quad (3.23)$$

Bewijs:

Beschouw de n eenheidsvectoren:

$$\begin{aligned} \vec{e}_1 &= (1, 0, 0, \dots, 0) \\ \vec{e}_2 &= (0, 1, 0, \dots, 0) \\ &\vdots \\ \vec{e}_n &= (0, 0, 0, \dots, 1) \end{aligned}$$

Deze zijn lineair onafhankelijk. Bepaal vervolgens n oplossingen $\vec{y}^{(v)}(x)$ van de differentiaalvergelijking, zodanig dat:

$$\vec{y}^{(v)}(x_0) = \vec{e}_v \quad (v=1, \dots, n).$$

Daar er voldaan is aan de voorwaarden van de existentie- en eenduidigheidsstelling bestaan deze oplossingen en zijn eenduidig. Zij zijn lineair onafhankelijk want zij zijn lineair onafhankelijk voor $x=x_0$.

Definitie (3.8):

n lineair onafhankelijke oplossingen van een lineair homogeen stelsel heten een integraal basis of een fundamenteel stelsel.

Toets voor de lineaire onafhankelijkheid van n vectorfuncties.

De n vectorfuncties $\vec{y}^{(1)}(x) \dots \vec{y}^{(n)}(x)$, continu differentieerbaar op (a, b) , zijn lineair onafhankelijk als

$$\sum_{p=1}^n c_p \vec{y}^{(p)}(x) = \vec{0}$$

geen andere oplossingen heeft dan $c_p = 0$, $p=1, \dots, n$. Dit betekent dat voor $x_0 \in (a, b)$ moet gelden:

$$\text{Det} |y_i^{(p)}(x_0)| \neq 0. \quad (3.24)$$

Het oplossen van een beginwaardeprobleem.

Gegeven:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y} \quad \vec{y}(x_0) = \vec{y}^{(0)} = (\eta_1, \dots, \eta_n)$$

en het fundamenteel stelsel $\vec{y}^{(1)}(x), \dots, \vec{y}^{(n)}(x)$.

Beschouw

$$\vec{y} = \sum_{p=1}^n c_p \vec{y}^{(p)}(x).$$

Er moet nu gelden:

$$\vec{y}^{(0)} = \sum_{p=1}^n c_p \vec{y}^{(p)}(x_0)$$

of per component:

$$\eta_i = \sum_{p=1}^n c_p y_i^{(p)}(x_0) \quad i=1, \dots, n. \quad (3.25)$$

Daar voorwaarde (3.24) geldt, kunnen uit dit lineaire stelsel vergelijkingen de konstanten c_p worden opgelost.

Het oplossen van een lineair inhomogeen stelsel differentiaalvergelijkingen.

Gegeven:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y} + \vec{b}(x) \quad \vec{b}(x) = (b_1(x), \dots, b_n(x)) \quad (3.26)$$

$$\vec{y}(x_0) = \vec{y}^{(0)}$$

en het fundamenteel stelsel $\vec{y}^{(1)}(x) \dots \vec{y}^{(n)}(x)$ van de homogene vector differentiaalvergelijking.

Wij passen nu op dit stelsel de methode van variatie van konstanten toe, d.w.z. beschouw:

$$\vec{y}(x) = \sum_{p=1}^n c_p(x) \vec{y}^{(p)}(x).$$

Substitutie in (3.26) levert:

$$\sum_{p=1}^n c_p(x) \frac{d\vec{y}^{(p)}(x)}{dx} + \sum_{p=1}^n \frac{dc_p(x)}{dx} \vec{y}^{(p)}(x) = A \sum_{p=1}^n c_p(x) \vec{y}^{(p)}(x) + \vec{b}(x),$$

of

$$\sum_{p=1}^n c_p(x) \left[\frac{d\vec{y}^{(p)}(x)}{dx} - A\vec{y}^{(p)}(x) \right] + \sum_{p=1}^n \frac{dc_p(x)}{dx} \vec{y}^{(p)}(x) = \vec{b}(x)$$

en daar $\vec{y}^{(p)}(x)$ oplossingen zijn van het homogene stelsel volgt:

$$\sum_{p=1}^n \frac{dc_p(x)}{dx} \vec{y}^{(p)}(x) = \vec{b}(x) \quad (3.27)$$

of per component:

$$\sum_{p=1}^n \frac{dc_p(x)}{dx} y_i^{(p)}(x) = b_i(x) \quad i=1, \dots, n. \quad (3.28)$$

Uit stelsel (3.28) kunnen, daar voorwaarde (3.24) geldt:

$$\frac{dc_p(x)}{dx} \quad (p=1, \dots, n)$$

opgelost worden.

Wij vinden dan relaties van de vorm:

$$\frac{dc_p(x)}{dx} = \varphi_p(x) \quad p=1, \dots, n, \quad (3.29)$$

waaruit c_p onmiddellijk bepaald kan worden.

Definitie (3.9):

De $n \times n$ matrix $\Phi(x)$, met als kolommen n lineair onafhankelijke oplossingen $\vec{y}^v(x)$, $v=1, \dots, n$ van (3.20) heet de fundamentele matrix.

Opmerking.

Als wij de fundamentele matrix zodanig konstrueren dat geldt: $\Phi(x_0) = I$ (eenheidsmatrix) dan kan de oplossing van (3.20) met beginvoorwaarde $\vec{y}(x_0) = \vec{y}^{(0)}$ geschreven worden als:

$$y(x) = \Phi(x) \vec{y}^{(0)}. \quad (3.30)$$

Door substitutie van (3.30) in (3.20) volgt dat $\Phi(x)$ oplossing is van de matrixvergelijking

$$\frac{d\Phi}{dx} = A\Phi; \quad \Phi(x_0) = I. \quad (3.31)$$

Het oplossen van een lineair inhomogeen stelsel m.b.v. de fundamentele matrix.

Gegeven de matrix $\Phi(x)$ gedefinieerd door (3.31). Zoek naar analogie van (3.30) oplossingen voor (3.26) van de vorm:

$$y(x) = \Phi(x) \vec{u}(x). \quad (3.32)$$

Substitutie van (3.32) in (3.26) levert:

$$\Phi \frac{d\vec{u}}{dx} + \frac{d\Phi}{dx} \vec{u} = A \Phi \vec{u} + \vec{b}(x),$$

m.b.v. (3.31) volgt:

$$\frac{d\vec{u}}{dx} = \Phi^{-1}(x) \vec{b}(x) \quad \vec{u}(x_0) = \vec{y}^{(0)}. \quad (3.33)$$

Integratie van (3.33) levert:

$$\vec{u} = \vec{y}^{(0)} + \int_{x_0}^x \Phi^{-1}(s) \vec{b}(s) ds.$$

(3.26) heeft dus als algemene oplossing:

$$y(x) = \Phi(x)\vec{y}^{(0)} + \int_{x_0}^x \Phi(x)\Phi^{-1}(s)\vec{b}(s)ds \quad (3.34)$$

mits de matrix $\Phi^{-1}(s)$ bestaat ($\Phi(x)$ moet dan niet-singulier zijn).

Definitie (3.10):

Gegeven:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y}; \quad A(x) = \{a_{ij}(x)\}; \quad \vec{y} = (y_1, \dots, y_n)$$

$x=x_0$ heet een regulier punt als alle $a_{ij}(x)$ in de omgeving van $x=x_0$ in een Taylorreeks te ontwikkelen zijn met convergentiestraal $\rho > 0$.

Stelling (3.9):

Gegeven:

$$\frac{dy_i}{dx} = \sum_{j=1}^N a_{ij}(x)y_j \quad i=1, \dots, N$$

$$y_i(x_0) = \gamma_i.$$

In de omgeving van een regulier punt convergeren de Taylorreeksen

$$y_i(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n^{(i)} (x-x_0)^n. \quad (3.35)$$

De convergentiestraal is niet kleiner dan de convergentiestraal van de Taylorreeksen voor a_{ij} .

Bewijs:

Stel $x_0=0$. Ga na dat dit niet ten koste gaat van de algemeenheid van de stelling.

De Taylor-coëfficiënten voor

$$y_i(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n^{(i)} x^n \quad (3.36)$$

zijn:

$$\alpha_n^{(i)} = \frac{1}{n!} \left. \frac{d^n y_i}{dx^n} \right|_{x=0}$$

nu geldt:

$$\begin{aligned} \left. \frac{dy_i}{dx} \right|_{x=0} &= \sum_{j=1}^N a_{ij}(0) \gamma_j \\ \left. \frac{d^2 y_i}{dx^2} \right|_{x=0} &= \sum_{j=1}^N \left\{ a_{ij}(0) \left. \frac{dy_j}{dx} \right|_{x=0} + \left. \frac{da_{ij}}{dx} \right|_{x=0} \gamma_j \right\} \\ &\vdots \\ &\text{etc.} \end{aligned} \quad (3.37)$$

Afschatten van (3.37) levert:

$$\left| \frac{dy_i}{dx} \right|_{x=0} \leq \sum_{j=1}^N |a_{ij}(0)| |\gamma_j|.$$

Beschouw nu het majorerende stelsel:

$$\frac{d\eta_i}{dx} = \sum_{j=1}^N b_{ij}(x) \eta_j \quad i=1, \dots, N \quad (3.38)$$

$$\eta_i(0) = |\gamma_i|$$

met als oplossingen:

$$\eta_i(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \beta_n^{(i)} x^n. \quad (3.39)$$

$$\beta_n^{(i)} = \frac{1}{n!} \left. \frac{d^n \eta_i}{dx^n} \right|_{x=0}$$

$$\left. \frac{d\eta_i}{dx} \right|_{x=0} = \sum_{j=1}^N b_{ij}(0) |\gamma_j|$$

$$\left. \frac{d^2 \eta_i}{dx^2} \right|_{x=0} = \sum_{j=1}^N \left\{ b_{ij}(0) \left. \frac{d\eta_j}{dx} \right|_{x=0} + \left. \frac{d b_{ij}}{dx} \right|_{x=0} |\gamma_j| \right\}.$$

etc.

Stel nu:

$$b_{ij}(0) > |a_{ij}(0)|; \quad \left. \frac{d^n b_{ij}}{dx^n} \right|_{x=0} > \left| \left. \frac{d^n a_{ij}}{dx^n} \right|_{x=0} \right|. \quad (3.40)$$

Dan volgt:

$$\left. \frac{d\eta_i}{dx} \right|_{x=0} = \sum_{j=1}^N b_{ij}(0) |\gamma_j| > \sum_{j=1}^N |a_{ij}(0)| \gamma_j > \left| \left. \frac{dy_i}{dx} \right|_{x=0} \right|$$

of

$$\left| \left. \frac{dy_i}{dx} \right|_{x=0} \right| < \left. \frac{d\eta_i}{dx} \right|_{x=0} \quad i=1, \dots, N$$

en met volledige inductie:

$$\left| \left. \frac{d^n y_i}{dx^n} \right|_{x=0} \right| < \left. \frac{d^n \eta_i}{dx^n} \right|_{x=0} \quad n=1, \dots$$

Er volgt dus dat (3.39) machtreeks (3.36) absoluut majoreert.

De vraag is nu of een stelsel als (3.38) bestaat.

Zij

$$a_{ij}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_{ij}^{(n)} x^n \quad \text{konvergeert voor } |x| < \rho. \quad (3.41)$$

Dit betekent dat moet gelden (wortelkenmerk)

$$|a_{ij}^{(n)}| < \frac{M}{\rho^n} \quad (M = \text{konstante}).$$

Stel nu:

$$b_{ij}(x) = \frac{M}{1-\frac{x}{\rho}} = M \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{x}{\rho}\right)^n \quad \text{voor } |x| < \rho \quad (3.42)$$

en dus:

$$\left. \frac{db_{ij}}{dx^n} \right|_{x=0} = n! \frac{M}{\rho^n}.$$

Uit (3.41) volgt:

$$\left. \frac{d^n a_{ij}(x)}{dx^n} \right|_{x=0} = n! a_{ij}^{(n)}. \quad (3.43)$$

Uit (3.42) en (3.43) volgt dat voldaan is aan (3.40); m.a.w. wij hebben het majorerende stelsel gekonstrueerd:

$$\frac{d\eta_i}{dx} = \frac{M}{1-\frac{x}{\rho}} \sum_{j=1}^N \eta_j \quad i=1, \dots, N \quad (3.44)$$

Stel

$$\sum_{j=1}^N \eta_j = \Psi.$$

Dan volgt:

$$\frac{d\Psi}{dx} = \frac{MN}{1-\frac{x}{\rho}} \Psi \quad \text{of} \quad \Psi = \Psi_0 \left(1 - \frac{x}{\rho}\right)^{-\rho MN}. \quad (3.45)$$

Substitutie van (3.45) in (3.44) levert:

$$\frac{d\eta_i}{dx} = \frac{M}{1-\frac{x}{\rho}} \Psi = \Psi_0 \frac{M}{1-\frac{x}{\rho}} \left(1 - \frac{x}{\rho}\right)^{-\rho MN}$$

of na integratie:

$$\eta_i = \frac{\Psi_0}{N} \left(1 - \frac{x}{\rho}\right)^{-\rho MN} + |\gamma_i| - \frac{\Psi_0}{N}.$$

Hieruit volgt dat voor $|x| < \rho$ elke η_i in een convergente machtreeks te ontwikkelen is. Elke machtreeks voor η_i majoreert absoluut de corresponderende Taylor-reeks voor y_i . De machtreeksen voor y_i convergeren dus absoluut terwijl de convergentiestraal niet kleiner is dan ρ . ρ is de convergentiestraal waarbinnen de machtreeksontwikkelingen voor a_{ij} convergeren.

Lineaire stelsels met konstante coëfficiënten.

Wij beschouwen het volgende lineaire homogene stelsel met konstante coëfficiënten:

$$\begin{aligned} \frac{dy_1}{dx} &= a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + \dots + a_{1n}y_n \\ &\vdots \\ \frac{dy_n}{dx} &= a_{n1}y_1 + a_{n2}y_2 + \dots + a_{nn}y_n, \end{aligned}$$

of in vectorvorm:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y} \quad (3.46)$$

waarin A een matrix is met elementen a_{ij} en \vec{y} de vector $\vec{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)$.

Wij zoeken naar oplossingen van de vorm:

$$\vec{y} = \vec{c} e^{\lambda x} \quad (3.47)$$

waarin $\vec{c} = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ een konstante vector is.

Substitutie van (3.47) in (3.46) levert:

$$(A - \lambda I)\vec{c} e^{\lambda x} = \vec{0} \quad (3.48)$$

waarin I de eenheidsmatrix is.

Uitschrijven van $(A - \lambda I)\vec{c} = \vec{0}$ levert:

$$\left. \begin{aligned} (a_{11} - \lambda)c_1 + a_{12}c_2 + \dots + a_{1n}c_n &= 0 \\ a_{21}c_1 + (a_{22} - \lambda)c_2 + \dots + a_{2n}c_n &= 0 \\ \vdots & \\ a_{n1}c_1 + a_{n2}c_2 + \dots + (a_{nn} - \lambda)c_n &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (3.49)$$

(3.49) is een stelsel lineaire homogene vergelijkingen met onbekenden c_1, \dots, c_n .

Dit stelsel heeft alleen dan oplossingen die ongelijk zijn aan de nul oplossing als de coëfficiënten-determinant gelijk is aan nul:

$$\begin{vmatrix} (a_{11} - \lambda) & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & (a_{22} - \lambda) & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & \dots & \dots & (a_{nn} - \lambda) \end{vmatrix} = 0 \quad (3.50)$$

(3.50) is een n -de graads vergelijking in λ en heet de karakteristieke vergelijking.

De vergelijking heeft n wortels λ_p $p=1, \dots, n$, die de eigenwaarden heten.

Wij onderscheiden twee gevallen:

I. Alle n wortels van (3.50) zijn verschillend. Voor iedere λ_p kunnen wij stelsel (3.49) oplossen. De rang van de matrix $(A - \lambda I)$ is gelijk aan $(n-1)$ dus voor $\lambda = \lambda_p$ zijn $c_1^{(p)}, \dots, c_n^{(p)}$ op een multiplikatieve konstante na bepaald.

Stelling (3.10):

De vectorfuncties $\vec{y}^{(p)} = \vec{c}^{(p)} e^{\lambda_p x}$, $p=1, \dots, n$, die oplossingen zijn van (3.46) vormen een fundamenteel stelsel.

Bewijs:

Wij moeten dus bewijzen dat de n vektorfuncties $\vec{y}^{(p)}$ lineair onafhankelijk zijn, m.a.w.

$$\text{Uit } \sum_{p=1}^n \beta_p \vec{c}^{(p)} e^{\lambda_p x} = \vec{0} \text{ moet volgen } \beta_p = 0 \quad p=1, \dots, n.$$

$$\sum_{p=1}^n \beta_p \vec{c}^{(p)} e^{\lambda_p x} = \vec{0}.$$

Uit herhaalde differentiatie volgt:

$$\left. \begin{aligned} \sum_{p=1}^n \beta_p \vec{c}^{(p)} \lambda_p e^{\lambda_p x} &= \vec{0} \\ \vdots \\ \sum_{p=1}^n \beta_p \vec{c}^{(p)} \lambda_p^{n-1} e^{\lambda_p x} &= \vec{0}. \end{aligned} \right\} \quad (3.51)$$

De matrix van Vandermonde S is gedefinieerd door:

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \dots & \lambda_n \\ \lambda_1^2 & \lambda_2^2 & \dots & \lambda_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{n-1} & \lambda_2^{n-1} & \dots & \lambda_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

Stelsel (3.51) is nu te schrijven als:

$$S \cdot \begin{pmatrix} \vec{c}^{(1)} & \beta_1 & e^{\lambda_1 x} \\ \vec{c}^{(2)} & \beta_2 & e^{\lambda_2 x} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \vec{c}^{(n)} & \beta_n & e^{\lambda_n x} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{0} \\ \vec{0} \\ \vdots \\ \vec{0} \end{pmatrix} \quad (3.52)$$

Daar $|S| \neq 0$ volgt:

$$\vec{c}^{(p)} \beta_p e^{\lambda_p x} = \vec{0} \quad p=1, \dots, n$$

en omdat $\vec{c}^{(p)} \neq \vec{0}$ volgt $\beta_p = 0 \quad p=1, \dots, n.$

q.e.d.

Als alle eigenwaarden verschillend zijn, luidt de algemene oplossing van

$$(3.46): \quad \vec{y} = \sum_{p=1}^n \alpha_p \vec{c}^{(p)} e^{\lambda_p x} \quad (3.53)$$

waarin α_p willekeurige konstanten zijn.

II. Niet alle wortels van (3.50) zijn verschillend.

Met behulp van bovenstaande methode kunnen wij slechts zoveel lineair onafhankelijke oplossingen konstrueren als er verschillende eigenwaarden zijn.

Definitie (3.11):

De multipliciteit van een eigenwaarde is een getal dat aangeeft hoeveel maal die eigenwaarde oplossing is van de karakteristieke vergelijking.

Stelling (3.11):

Zij λ_0 een eigenwaarde met multipliciteit s .

Dan bestaan er s lineair onafhankelijke oplossingen van stelsel (3.46) van de gedaante:

$$\vec{y}^{(h)}(x) = \vec{P}^{(h)}(x) e^{\lambda_0 x} \quad h=1, \dots, s \quad (3.54)$$

waarin de componenten $P_i^{(h)}(x)$ van $\vec{P}^{(h)}(x)$ veeltermen zijn waarvan de graad hoogstens $h-1$ is.

Bewijs:

Zie Kamke blz. 148.

Stelling (3.12):

Laten $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ verschillende eigenwaarden zijn van matrix A met bijbehorende multipliciteiten s_1, \dots, s_r .

Laten

$$\vec{P}_\rho^{(h)}(x) e^{\lambda_\rho x} \quad h=1, \dots, s_\rho \quad (3.55)$$

de bij λ_ρ ($\rho=1, \dots, r$) behorende lineair onafhankelijke oplossingsvectoren zijn van (3.46).

Voor $\rho=1, \dots, r$ verkrijgen wij dus $s_1 + s_2 + \dots + s_r = n$ oplossingsvectoren (3.55). Deze vectoren vormen een fundamenteel stelsel.

Bewijs:

Zie Kamke blz. 151.

Voorbeeld:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y}; \quad \vec{y} = (y_1, y_2); \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}.$$

Karakteristieke vergelijking: $(\lambda+1)^2=1 \rightarrow \lambda_{1,2}=-1$.

Stel 1^e oplossing: $\vec{y} = \vec{a} e^{-x}$ $\vec{a} = (a_1, a_2)$

(3.49) $\rightarrow \vec{a} = \alpha(1, 2)$.

Stel 2^e oplossing: $\vec{y} = (\vec{b} + \vec{c}x)e^{-x}$ $\vec{b} = (b_1, b_2)$ $\vec{c} = (c_1, c_2)$,

Substitutie in differentiaalvergelijking levert:

$$\vec{c} - \vec{b} - A\vec{b} - (\vec{c} + A\vec{c})x = \vec{0}.$$

Deze relatie moet gelden voor iedere waarde van x . Dit betekent:

$$1) \vec{c} + A\vec{c} = \vec{0} \rightarrow (I+A)\vec{c} = \vec{0} \rightarrow \vec{c} = \gamma(1, 2);$$

$$2) \vec{c} = (I+A)\vec{b} \rightarrow \vec{b} = (\beta, 2\beta - \gamma).$$

Als algemene oplossing vinden wij:

$$\vec{y} = \alpha(1, 2)e^{-x} + (\beta, 2\beta - \gamma)e^{-x} + \gamma(1, 2)xe^{-x}$$

of als $\alpha + \beta = \bar{\gamma}$:

$$\vec{y} = \bar{\gamma}(1, 2)e^{-x} + \gamma(x, 2x-1)e^{-x}.$$

De fundamentele matrix van stelsel (3.46).

Zij gegeven:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y}; \quad \vec{y}(0) = \vec{c}. \quad (3.56)$$

Wij onderzoeken de vorm van de matrix $\Phi(x)$ in $\vec{y} = \Phi\vec{c}$ en gedefinieerd door:

$$\frac{d\Phi}{dx} = A\Phi; \quad \Phi(0) = I. \quad (3.57)$$

De reeks:

$$I + \frac{Ax}{1!} + \dots + \frac{A^m x^m}{m!} + \dots$$

konvergeert gelijkmatig in x op ieder interval en definieert een matrix $Z(x)$.

De afgeleide van $Z(x)$ naar x is:

$$\frac{dZ}{dx} = A + \dots + \frac{A^m x^{m-1}}{(m-1)!} + \dots = A \left[I + \dots + \frac{A^{m-1} x^{m-1}}{(m-1)!} + \dots \right] = AZ.$$

Daar $Z(0)=I$ volgt dat $Z(x) \equiv \Phi(x)$.

De matrix $\Phi(x)$ schrijven wij als:

$$\Phi(x) = e^{Ax}. \quad (3.58)$$

Het oplossen van een inhomogeen probleem m.b.v. de fundamentele matrix.

Beschouw de beide matrices:

$$\Phi(x) \quad \Phi(s) \quad \text{en} \quad \Phi(x+s).$$

Beide voldoen aan:

$$\frac{dZ}{dx} = AZ \quad Z(0) = \Phi(s).$$

Volgens de eenduidigheidsstelling geldt dus:

$$\Phi(x) \cdot \Phi(s) = \Phi(x+s) \quad (3.59)$$

hetgeen overeenstemt met:

$$e^{Ax} \cdot e^{As} = e^{A(x+s)}.$$

Uit (3.59) volgt: (stel $x=-s$)

$$I = \Phi(x) \cdot \Phi(-x)$$

of

$$\Phi^{-1}(x) = \Phi(-x). \quad (3.60)$$

Beschouw nu het inhomogene beginwaarde-probleem:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y} + \vec{b}(x) \quad \vec{y}(0) = \vec{y}^{(0)}. \quad (3.61)$$

Hiervan luidt de oplossing m.b.v. (3.34), (3.60) en (3.59):

$$\vec{y} = \Phi(x)\vec{y}^{(0)} + \int_0^x \Phi(x-s)\vec{b}(s)dx \quad (3.62)$$

Voorbeeld:

$$\frac{dy_1}{dx} = y_2 \quad \vec{y}(x) = (y_1, y_2)$$

$$\frac{dy_2}{dx} = -y_1 + f(x) \quad \vec{y}(0) = (\alpha_1, \alpha_2).$$

Dit stelsel kan geschreven worden als:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y} + \vec{F}(x) \quad \text{met } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{en } \vec{F}(x) = (0, f(x)).$$

Het fundamenteel stelsel vectoren van het homogene stelsel is:

$$\vec{y}^{(1)}(x) = (\cos x, -\sin x) \quad \text{en} \quad \vec{y}^{(2)}(x) = (\sin x, \cos x)$$

(kontroleer voorwaarde (3.24)).

Beschouw nu:

$$\vec{y}(x) = c_1(x) \vec{y}^{(1)}(x) + c_2(x) \vec{y}^{(2)}(x)$$

of in componenten:

$$y_1 = c_1(x) \cos x + c_2(x) \sin x$$

$$y_2 = -c_1(x) \sin x + c_2(x) \cos x.$$

Substitutie in levert:

$$\frac{dc_1}{dx} \cos x + \frac{dc_2}{dx} \sin x = 0$$

$$-\frac{dc_1}{dx} \sin x + \frac{dc_2}{dx} \cos x = f(x)$$

waaruit volgt:

$$\frac{dc_1}{dx} = -f(x) \sin x \rightarrow c_1 = -\int_0^x f(\xi) \sin \xi \, d\xi + \alpha_1$$

$$\frac{dc_2}{dx} = f(x) \cos x \rightarrow c_2 = \int_0^x f(\xi) \cos \xi \, d\xi + \alpha_2.$$

Wij vinden dus als oplossing:

$$\left. \begin{aligned} y_1 &= \alpha_1 \cos x + \alpha_2 \sin x + \sin x \int_0^x f(\xi) \cos \xi \, d\xi - \cos x \int_0^x f(\xi) \sin \xi \, d\xi \\ y_2 &= -\alpha_1 \sin x + \alpha_2 \cos x + \cos x \int_0^x f(\xi) \cos \xi \, d\xi + \sin x \int_0^x f(\xi) \sin \xi \, d\xi \end{aligned} \right\}$$

of

$$\left. \begin{aligned} y_1 &= \alpha_1 \cos x + \alpha_2 \sin x + \int_0^x f(\xi) \sin(x-\xi) \, d\xi \\ y_2 &= -\alpha_1 \sin x + \alpha_2 \cos x + \int_0^x f(\xi) \cos(x-\xi) \, d\xi. \end{aligned} \right\} \quad (3.63)$$

De algemene oplossing van de homogene differentiaalvergelijking luidt kennelijk

$$\vec{y} = \begin{pmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix} = \phi(x) \vec{y}(0).$$

$\phi(x)$ is een matrix waarvoor geldt:

$$\phi(0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

De kolomvectoren zijn de lineair onafhankelijke oplossingen van het homogene stelsel. Bij willekeurige beginvoorwaarde α_1 en α_2 is de bijbehorende oplossing onmiddellijk te berekenen.

Toon aan dat (3.63) nu te schrijven is als:

$$\vec{y}(x) = \phi(x) \vec{y}(0) + \int_0^x \phi(x-\xi) \vec{F}(\xi) \, d\xi.$$

Hoofdstuk 4: Differentiaalvergelijkingen van de n-de orde.

Wij beschouwen alleen expliciete differentiaalvergelijkingen van de n-de orde:

$$\frac{d^n y}{dx^n} = f\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2 y}{dx^2}, \dots, \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}}\right) \quad (4.1)$$

met beginvoorwaarde:

$$x = x_0; \quad y(x_0) = \eta_1 \quad \frac{d^m y}{dx^m} = \eta_{m+1}, \quad m=1, \dots, n-1$$

waarin $\eta_1 \dots \eta_{m+1}$ konstanten zijn.

(4.1) luidt in vectorvorm:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{F}(\vec{y}, x) \quad (4.2)$$

waarin:

$$\vec{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n) \quad \vec{F}(\vec{y}, x) = (y_2, y_3, \dots, y_n, f(x, y_1, \dots, y_n))$$

$$y_1 = y; \quad y_{m+1} = \frac{d^m y}{dx^m} \quad m=1, \dots, n-1$$

met beginvoorwaarde: $\vec{y}(x_0) = \vec{\eta} = (\eta_1, \dots, \eta_n)$.

De theorie voor de n-de orde differentiaalvergelijkingen volgt dus uit de theorie voor stelsels van n eerste orde differentiaalvergelijkingen.

Voor toepassingen is het vaak niet erg efficiënt de n-de orde differentiaalvergelijkingen om te zetten in een stelsel.

Opgave:

Formuleer zelf de existentie- en eenduidigheidsstelling voor (4.1).

Formuleer ook de existentiële stelling voor analytische functies op blz. 15 voor (4.1).

Lineaire differentiaalvergelijkingen van de n-de orde.

De lineaire differentiaalvergelijking van de n-de orde

$$\frac{d^n y}{dx^n} + f_{n-1}(x) \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \dots + f_0 y = g(x) \quad (4.3)$$

is na invoering van de differentiaal operator

$$L \equiv \frac{d^n}{dx^n} + f_{n-1}(x) \frac{d^{n-1}}{dx^{n-1}} + \dots + f_0$$

te schrijven als:

$$Ly = g(x). \quad (4.4)$$

Definitie (4.1):

Als $g(x) \equiv 0$ dan heet (4.3) homogeen.

Als wij (4.3) als stelsel beschouwen, kunnen wij de stelling (3.8) op blz. 18 direkt toepassen:

Stelling (4.1):

Laten $f_{n-1}(x), \dots, f_0(x)$ continue funkties zijn in x op (a, b) .

$Ly=0$ heeft dan op het interval $a < x < b$ precies n lineair onafhankelijke oplossingen $\varphi_p(x)$ $p=1, \dots, n$.

Bewijs:

Ga zelf na.

Wij zullen een voorwaarde afleiden waaraan de n oplossingen $\varphi_p(x)$ moeten voldoen.

Stel:

$$\vec{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n) \quad y = y_1; \quad \frac{d^{j-1}y}{dx^{j-1}} = y_j \quad j=2, \dots, n.$$

Voor het stelsel zijn:

$$\begin{aligned} \vec{y}^{(1)} &= (\varphi_1(x), \frac{d\varphi_1}{dx}, \dots, \frac{d^{n-1}\varphi_1}{dx^{n-1}}) \\ \vec{y}^{(2)} &= (\varphi_2(x), \frac{d\varphi_2}{dx}, \dots, \frac{d^{n-1}\varphi_2}{dx^{n-1}}) \\ &\vdots \\ \vec{y}^{(n)} &= (\varphi_n(x), \frac{d\varphi_n}{dx}, \dots, \frac{d^{n-1}\varphi_n}{dx^{n-1}}) \end{aligned} \quad (4.5)$$

de n lineair onafhankelijke oplossingen.

Uit

$$\sum_{i=1}^n \beta_i \vec{y}^{(i)}(x) = \vec{0} \quad (4.6)$$

volgt $\beta_i = 0 \quad i=1, \dots, n$.

(4.6) kan opgevat worden als een stelsel van n lineaire homogene vergelijkingen in β_i . Als wij voor β_i uitsluitend nul oplossing willen hebben, geldt:

$$W(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n) = \begin{vmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 & \dots & \varphi_n \\ \frac{d\varphi_1}{dx} & \frac{d\varphi_2}{dx} & \dots & \frac{d\varphi_n}{dx} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{d^{n-1}\varphi_1}{dx^{n-1}} & \frac{d^{n-1}\varphi_2}{dx^{n-1}} & \dots & \frac{d^{n-1}\varphi_n}{dx^{n-1}} \end{vmatrix} \neq 0 \quad (4.7)$$

Definitie (4.2):

$W(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ heet de determinant van Wronski of de Wronskiaan.

Opmerking:

Een direkt gevolg van stelling (3.6) is dat als $W=0$ voor $x=x_0 \in (a,b)$ dan is $W \equiv 0$ op (a,b) .

Stelling (4.2):

Zij $\varphi(x)$ een oplossing van $Ly=g(x)$. $\varphi_i(x)$ $i=1, \dots, n$ zijn de lineair onafhankelijke oplossingen van $Ly=0$.

De algemene oplossing van $Ly=g(x)$ luidt:

$$y = \varphi(x) + \sum_{i=1}^n \alpha_i \varphi_i(x) \quad (4.8)$$

waarin α_i $i=1, \dots, n$ konstanten zijn.

Bewijs:

Ga zelf na.

Het oplossen van een beginwaardeprobleem.

Gegeven de beginvoorwaarde:

$$x = x_0; \quad y(x_0) = \eta_1; \quad \frac{d^i y}{dx^i} = \eta_{i+1} \quad i=1, \dots, n-1.$$

Uit (4.8) kunnen wij een lineair inhomogeen stelsel algebraïsche vergelijkingen afleiden. De algemene oplossingen hiervan $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ bestaat dan en slechts dan als de coëfficiënten determinant van het homogene stelsel $\neq 0$, hetgeen overeenkomt met voorwaarde (4.7).

Verlaging van de orde van een lineaire differentiaalvergelijking.

Wij beschouwen vergelijking (4.4).

Als van de homogene differentiaalvergelijking bijv. door raden, een oplossing bekend is, kan de differentiaalvergelijking voor de overige $(n-1)$ lineair onafhankelijke oplossingen tot de $(n-1)$ -orde gereduceerd worden.

Laat $y=y_1(x)$ oplossing zijn van $Ly=0$.

Beschouw voor de algemene oplossing van (4.4) de transformatie:

$$y(x) = y_1(x) \cdot \varphi(x). \quad (4.9)$$

n maal differentiëren van (4.9) levert:

$$\begin{aligned} y' &= y_1' \varphi + y_1 \varphi' \\ y'' &= y_1'' \varphi + \binom{2}{1} y_1' \varphi' + y_1 \varphi'' \\ y''' &= y_1''' \varphi + \binom{3}{2} y_1'' \varphi' + \binom{3}{2} y_1' \varphi'' + y_1 \varphi''' \\ &\vdots \\ y^{(n)} &= y_1^{(n)} \varphi + \binom{n}{1} y_1^{(n-1)} \varphi' + \dots + \binom{n}{n-1} y_1' \varphi^{(n-1)} + y_1 \varphi^{(n)}. \end{aligned}$$

Substitutie hiervan in (4.4) levert:

$$\varphi[Ly_1] + \varphi' \left[\binom{n}{1} y_1^{(n-1)} + \dots \binom{2}{1} f_2 y_1' + f_0 y_1 \right] + \varphi''[\dots] + \dots \varphi^{(n)} y_1 = g(x).$$

Daar $Ly_1=0$ volgt met $\varphi'=\Psi$:

$$\Psi^{(n-1)} + F_{n-2} \Psi^{(n-2)} + \dots F_0 \Psi = \frac{g(x)}{y_1(x)}. \quad (4.10)$$

Voor Ψ is dit een vergelijking van de orde $(n-1)$.

Toepassing op een tweede-orde lineaire differentiaalvergelijking.

De algemene vorm van een tweede-orde lineaire differentiaalvergelijking luidt:

$$y'' + f_1(x)y' + f_0(x)y = h(x). \quad (4.11)$$

Stel dat y_1 en y_2 twee lineair onafhankelijke oplossingen zijn van de homogene differentiaalvergelijking (4.11). Er geldt dan:

$$[y_1'' + f_1(x)y_1' + f_0(x)y_1] y_2 = 0$$

$$[y_2'' + f_1(x)y_2' + f_0(x)y_2] y_1 = 0.$$

Aftrekken der beide vergelijkingen levert:

$$[y_2 y_1'' - y_1 y_2''] + f_1(x) [y_1' y_2 - y_2' y_1] = 0$$

of

$$\frac{dw}{dx} + f_1(x)w = 0$$

waarin

$$w = y_1 y_2' - y_2 y_1'. \quad (4.12)$$

De determinant van Wronski is dus gelijk aan:

$$w = c \exp\left(-\int f_1(x) dx\right)$$

waarin c een konstante is.

Tevens volgt uit (4.12):

$$w = y_1^2 \cdot \frac{d}{dx} \left[\frac{y_2}{y_1} \right]. \quad (4.13)$$

De algemene vorm (4.11) is m.b.v. de Liouville-transformatie te herleiden tot:

$$y'' + F(x)y = g(x). \quad (4.14)$$

Stel:

$$y = \varphi_0 \cdot \Psi.$$

Substitutie in (4.11) levert:

$$\varphi_0 \Psi'' + (f_1 \varphi_0 + 2\varphi_0') \Psi' + (\varphi_0'' + f_0 \varphi_0 + \varphi_0' f_1) \Psi = h(x).$$

Kies nu:

$$f_1 \varphi_0 + 2\varphi_0' = 0 \rightarrow \varphi_0 = \exp\left(-\frac{1}{2} \int f_1(x) dx\right).$$

Voor Ψ verkrijgen wij nu de volgende differentiaalvergelijking:

$$\Psi'' + \left[\frac{\varphi_0''}{\varphi_0} + \frac{\varphi_0'}{\varphi_0} f_1 + f_0 \right] \Psi = \frac{h(x)}{\varphi_0(x)}.$$

Verlaging van de orde.

Stel y_1 is een oplossing van de homogene vergelijking:

$$y_1'' + F(x)y_1 = 0.$$

Beschouw de transformatie: $y(x) = y_1(x)\varphi(x)$.

Substitutie in (4.14) levert:

$$y_1 \varphi'' + 2y_1' \varphi' = g(x)$$

of

$$\frac{d}{dx} y_1^2 \varphi' = g(x) y_1(x)$$

waaruit volgt:

$$\varphi = \int^x \frac{1}{y_1^2(x')} \int^{x'} y_1(\xi) g(\xi) d\xi dx' + c_2 \int^x \frac{1}{y_1^2(\xi)} d\xi + c_1. \quad (4.15)$$

Uit (4.13) volgt:

$$\frac{1}{y_1^2} = \frac{1}{w} \frac{d}{dx} \left[\frac{y_2}{y_1} \right]. \quad (4.16)$$

Substitutie van (4.16) in (4.15) levert:

$$\begin{aligned} \varphi &= \frac{1}{w} \int^x \frac{d}{dx'} \left(\frac{y_2}{y_1} \right) \int^{x'} y_1(\xi) g(\xi) d\xi dx' + c_2 \frac{y_2}{y_1} + c_1 = \\ &= \frac{1}{w} \left[\frac{y_2}{y_1} \int^x y_1(\xi) g(\xi) d\xi - \int^x y_2(\xi) g(\xi) d\xi \right] + c_2 \frac{y_2}{y_1} + c_1 \end{aligned}$$

of met $y = y_1 \varphi$:

$$y = \frac{1}{w} \int^x \left[y_2(x) y_1(\xi) - y_1(x) y_2(\xi) \right] g(\xi) d\xi + c_2 y_2 + c_1 y_1. \quad (4.17)$$

(4.17) is dus de algemene oplossing van de inhomogene differentiaalvergelijking (4.11) waarin y_1 en y_2 twee lineair onafhankelijke oplossingen zijn van de homogene differentiaalvergelijking.

Konstruktie van oplossingen van een n-de orde lineaire differentiaalvergelijking met konstante coëfficiënten.

Wij beschouwen:

$$y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_0 y = 0 \quad (4.18)$$

waarin a_i ($i=0, \dots, n-1$) konstanten zijn.

Naar analogie met stelsels stellen wij:

$$y = e^{\lambda x}. \quad (4.19)$$

Er volgt:

$$\lambda^n + a_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + a_0 = 0. \quad (4.20)$$

Deze karakteristieke vergelijking heeft precies n wortels λ_i ($i=1, \dots, n$).

Zijn deze wortels verschillend dan hebben wij n lineair onafhankelijke oplossingen van (4.18).

Voor het geval dat er samenvallende wortels zijn, geldt er een analoge stelling als bij stelsels.

Wij vermelden eerst:

Stelling (4.3):

Als een veelterm $P_n(x)$ voor $x=x_0$ een nulpunt heeft met multipliciteit s dan hebben ook de afgeleiden:

$$P_n'(x), P_n''(x) \dots P_n^{(s-1)}(x)$$

een nulpunt voor $x=x_0$.

Bewijs:

Ga zelf na.

Stelling (4.4):

Zij λ_0 een wortel van (4.20) met multipliciteit s . Dan bestaan er s lineair onafhankelijke oplossingen van (4.18) van de vorm:

$$y_h = P_{h-1}(x) e^{\lambda_0 x} \quad h=1, 2, \dots, s$$

waarin $P_{h-1}(x)$ een veelterm is hoogstens van de graad $h-1$,

Bewijs:

Voer in de operator: $L \equiv \frac{d^n}{dx^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1}}{dx^{n-1}} + \dots + a_0$.

Er geldt nu:

$$L e^{\lambda x} = e^{\lambda x} P_n(\lambda).$$

Differentiatie naar λ levert:

$$\frac{\partial}{\partial \lambda} L e^{\lambda x} = x e^{\lambda x} P_n(\lambda) + e^{\lambda x} P_n'(\lambda)$$

ook geldt:

$$\frac{\partial}{\partial \lambda} L e^{\lambda x} = L \frac{\partial}{\partial \lambda} e^{\lambda x} = L x e^{\lambda x}$$

waaruit volgt:

$$L x e^{\lambda x} = \left[x P_n(\lambda) + P_n'(\lambda) \right] e^{\lambda x}.$$

Doorgaande differentiatie naar λ levert achtereenvolgens:

$$L x^2 e^{\lambda x} = \left[x^2 P_n(\lambda) + 2x P_n'(\lambda) + P_n''(\lambda) \right] e^{\lambda x}$$

$$L x^3 e^{\lambda x} = \left[x^3 P_n(\lambda) + 3x^2 P_n'(\lambda) + 3x P_n''(\lambda) + P_n'''(\lambda) \right] e^{\lambda x}$$

$$L x^{s-1} e^{\lambda x} = \left[x^{s-1} P_n(\lambda) + \dots P_n^{(s-1)}(\lambda) \right] e^{\lambda x}.$$

Alle rechterleden zijn identiek nul voor $\lambda = \lambda_0$ daar λ_0 s-voudige wortel is van de karakteristieke vergelijking $P_n(\lambda) = 0$. Hieruit volgt:

$$L e^{\lambda_0 x} = 0, L x e^{\lambda_0 x} = 0, L x^2 e^{\lambda_0 x} = 0, \dots L x^{s-1} e^{\lambda_0 x} = 0.$$

Dit betekent dat derhalve $e^{\lambda_0 x}$ ook

$$x e^{\lambda_0 x}, x^2 e^{\lambda_0 x}, \dots x^{s-1} e^{\lambda_0 x}$$

oplossingen zijn van (4.20).

Met behulp van de determinant van Wronski kan bewezen worden dat de oplossingen lineair onafhankelijk zijn.

Voorbeeld:

$$y'' + a_1 y' + a_0 y = 0$$

karakteristieke vergelijking: $\lambda^2 + a_1 \lambda + a_0 = 0$.

$$\lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \left[-a_1 \pm \sqrt{a_1^2 - 4a_0} \right].$$

1) Stel $a_1^2 > 4a_0$ $\lambda_{1,2}$ reëel, oplossing luidt:

$$y = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x}.$$

2) $a_1^2 < 4a_0$; Stel $-a_1^2 + 4a_0 = \omega^2$. Oplossing luidt:

$$y = c_1 e^{-\frac{1}{2}a_1 x - i\omega x} + c_2 e^{-\frac{1}{2}a_1 x + i\omega x}.$$

Stel $c_1 = b_1 + i b_2$; $c_2 = b_1 - i b_2$. volgt:

$$y = e^{-\frac{1}{2}a_1 x} \left\{ 2b_1 \cos \omega x + 2b_2 \sin \omega x \right\}.$$

3) $a_1^2 = 4a_0$. Oplossing luidt:

$$y = c_1 e^{-\frac{1}{2}a_1 x} + c_2 x e^{-\frac{1}{2}a_1 x}.$$

Het bepalen van oplossingen van lineaire differentiaalvergelijkingen in de vorm van machtreeksen.

Met behulp van de iteratiemethode van Picard kunnen wij twee lineair onafhankelijke oplossingen van

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + y = 0$$

konstrueren in de vorm:

$$y_1 = x - \frac{1}{3!} x^3 + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} x^{2n+1}$$

$$y_2 = 1 - \frac{1}{2!} x^2 + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{2n!} x^{2n}.$$

Opgave:

Bewijs dat deze oplossingen lineair onafhankelijk zijn. (Bepaal de determinant van Wronski voor een zekere waarde van x .)

Deze machtreeksen zijn gelijk aan de elementaire transcendente functies

$$y_1 = \sin x \text{ en } y_2 = \cos x.$$

Het is meestal niet mogelijk machtreeksen, die oplossingen zijn van differentiaalvergelijkingen te herleiden tot elementaire functies. Vele van deze machtreeksen heeft men namen gegeven; vaak worden deze machtreeksen ook elementaire functies genoemd. Bijvoorbeeld:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} - xy = 0 \tag{4.21}$$

met als oplossingen de functies van Airy.

Veronderstel:

$$y = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n.$$

Substitutie in (4.21) levert:

$$\sum_{n=2}^{\infty} a_n n(n-1) x^{n-2} - \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{n+1} = 0$$

of

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_{m+2} (m+2)(m+1) x^m - \sum_{m=1}^{\infty} a_{m-1} x^m = 0$$

waaruit:

$$2a_2 + \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ a_{m+2} (m+2)(m+1) - a_{m-1} \right\} x^m = 0.$$

Deze machtreeks is dan en slechts dan gelijk aan nul als iedere coëfficiënt gelijk nul is:

$$a_2 = 0; \quad a_{m+2} (m+1)(m+2) - a_{m-1} = 0 \quad m \geq 1. \tag{4.22}$$

Uit deze recurrente betrekking volgt:

$$\begin{aligned}
 a_2 &= a_5 = a_8 = \dots a_{3n-1} = 0 \\
 a_3 &= \frac{1}{2 \cdot 3} a_0 & a_4 &= \frac{1}{3 \cdot 4} a_1 \\
 a_6 &= \frac{1}{2 \cdot 3 \cdot 5 \cdot 6} a_0 & a_7 &= \frac{1}{3 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 7} a_1 \\
 \vdots & & \vdots & \\
 a_{3n} &= \frac{1}{2 \dots 3n} a_0 & a_{3n+1} &= \frac{1}{3 \dots (3n+1)} a_1 \quad n=1, \dots
 \end{aligned}$$

a_0 en a_1 zijn willekeurige konstanten.

Als algemene oplossing vinden wij:

$$y = a_0 \sum_{n=0}^{\infty} \alpha_n x^{3n} + a_1 \sum_{n=0}^{\infty} \beta_n x^{3n+1}. \quad (4.23)$$

Uit (4.22) volgt:

$$\begin{aligned}
 \frac{\alpha_{n+1}}{\alpha_n} &= \frac{a_{n+3}}{a_n} = \frac{1}{(n+2)(n+3)} \\
 \frac{\beta_{n+1}}{\beta_n} &= \frac{a_{n+3}}{a_n} = \frac{1}{(n+2)(n+3)}.
 \end{aligned}$$

Volgens het kenmerk van d'Alembert convergeren beide machtreeksen voor alle x . Konvergente machtreeksen mogen term voor term worden gedifferentieerd. Achteraf blijkt dat het gerechtvaardigd was (4.23) algemene oplossing te noemen van (4.21). Het convergentie bewijs is in dit bijzondere geval eenvoudig te geven omdat (4.22) toevalligerwijze van zeer eenvoudige gedaante is.

Algemener:

Gegeven:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + p(x) \frac{dy}{dx} + q(x)y = 0. \quad (4.24)$$

Onder welke voorwaarden is de algemene oplossing van (4.24) te schrijven als een konvergente machtreeks in de omgeving van $x=x_0$. Wat is de convergentiestraal? Pas stelling (3.9) toe op differentiaalvergelijking (4.24).

Lineaire differentiaalvergelijkingen van de tweede orde met singuliere punten.

Wij beschouwen:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{P(x)}{R(x)} \frac{dy}{dx} + \frac{Q(x)}{R(x)} y = 0 \quad (4.25)$$

waarin $P(x)$, $Q(x)$ en $R(x)$ continue functies op $|x| < a$.

Definitie (4.3):

$x=0$ is voor (4.25) een singulier punt als $R(0)=0$ en $P(0) \neq 0$ $Q(0) \neq 0$.

Stel $\frac{P(x)}{R(x)} = p(x)$ en $\frac{Q(x)}{R(x)} = q(x)$.

Opmerking:

$p(x)$ en $q(x)$ zijn niet kontinu voor $x=0$; er wordt dan niet voldaan aan de eisen van de existentiestelling. Wij kunnen niet verwachten oplossingen te verkrijgen van de differentiaalvergelijking met willekeurige beginvoorwaarden van y en $\frac{dy}{dx}$ voor $x=0$.

Wij zullen trachten oplossingen te konstrueren op $0 < x < a$. Soms (naar het zal blijken) zullen deze geldig blijven (en dus bestaan) op $0 \leq x < a$.

Het gedrag der oplossingen voor $x \rightarrow 0$ wordt bepaald door de wijze waarop $R(x) \rightarrow 0$ voor $x \rightarrow 0$.

Wij beperken ons tot een veelvuldig voorkomend type van singulier punt:

Definitie (4.4):

$x=0$ heet een gewoon singulier punt indien $R(0)=0$; $P(0) \neq 0$ $Q(0) \neq 0$ terwijl $x p(x)$ $x^2 q(x)$ konvergente Taylorreeksontwikkelingen bezitten voor $|x| < \rho$.

Opmerking:

Wij beschouwen een singulier punt in $x=0$. Dit is geen beperking, immers als geldt $R(x)=0$ voor $x=x_0$ dan volgt uit de transformatie $x=\bar{x}+x_0$

$$R(\bar{x} + x_0) = \bar{R}(\bar{x}) = 0 \quad \text{voor } \bar{x} = 0.$$

Voorbeeld:

De vergelijking van Euler van de tweede orde:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{\alpha}{x} \frac{dy}{dx} + \frac{\beta}{x^2} y = 0 \quad (4.26)$$

waarin α en β konstanten zijn.

Zoek naar oplossingen van de vorm $y=x^r$. Substitutie in (4.26) levert:

$$r^2 + (\alpha-1)r + \beta = 0. \quad (4.27)$$

Deze vergelijking heet de index-vergelijking.

Afhankelijk van de waarde van α en β verkrijgen wij twee reële, samenvallende of toegevoegd complexe oplossingen.

Wij zullen een ander licht werpen op de index-vergelijking. Stel in (4.26) $x=\exp(t)$ of $\ln x=t$. Dit betekent:

$$\frac{dy}{dx} = e^{-t} \frac{dy}{dt}$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = e^{-2t} \left[\frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \right].$$

Substitutie in (4.26) levert:

$$e^{-2t} \left[\frac{d^2 y}{dt^2} + (\alpha-1) \frac{dy}{dt} + \beta y \right] = 0. \quad (4.28)$$

Wij hebben (4.26) dus herleid tot een lineaire differentiaalvergelijking met konstante coëfficiënten. De karakteristieke vergelijking luidt:

$$\lambda^2 + (\alpha-1)\lambda + \beta = 0. \quad (4.29)$$

De oplossingen hiervan zijn gelijk aan die van de index-vergelijking.

Toepassing van de theorie van de differentiaalvergelijkingen met konstante coëfficiënten levert:

1) $(\alpha-1)^2 - 4\beta > 0$; λ_1, λ_2 reëel

$$y = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t} = c_1 x^{\lambda_1} + c_2 x^{\lambda_2}.$$

2) $(\alpha-1)^2 - 4\beta = 0$; $\lambda_1 = \lambda_2$

$$y = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 t e^{\lambda_1 t} = [c_1 + c_2 \ln x] x^{\lambda_1}.$$

3) $(\alpha-1)^2 - 4\beta < 0$; $\lambda_1 = \mu + i\omega$ μ, ω reëel

$$\lambda_2 = \mu - i\omega$$

$$y = e^{\mu t} [c_1 \sin \omega t + c_2 \cos \omega t] = x^\mu [c_1 \sin(\omega \ln x) + c_2 \cos(\omega \ln x)].$$

Definitie (4.5):

De differentiaalvergelijking

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_{n-1} x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \dots + a_1 x \frac{dy}{dx} + a_0 y = 0 \quad (4.30)$$

heet de vergelijking van Euler van de n-de orde.

Opgave:

Toon aan dat (4.30) m.b.v. de transformatie $x=e^t$ te herleiden is tot een n-de orde differentiaalvergelijking met konstante coëfficiënten.

Bij het bepalen van oplossingen van (4.26) hebben wij ons beperkt tot het interval $x>0$.

Voor $x<0$ ontstaan moeilijkheden: wij moeten dan nagaan wat de betekenis is van $\ln x$ en x^r als r niet geheel is. Stel nu $x=-\xi$; uit $x<0$ volgt dan $\xi>0$. Substitutie in (4.26) levert met $y(x)=y(-\xi)=u(\xi)$:

$$\xi^2 \frac{d^2 u}{d\xi^2} + \alpha \xi \frac{du}{d\xi} + \beta u = 0; \quad \xi > 0.$$

Oplossingen van deze vergelijking hebben wij reeds gekonstrueerd. Dit betekent dat wij in bovenstaande formules x door $-x$ moeten vervangen als $x<0$, of om reëelwaardige oplossingen te verkrijgen op een willekeurig interval dat de

oorsprong niet bevat, vervangen wij de formule op blz. 40 x door $|x|$.

Wij resumeren:

Stelling (4.5):

Stel voor het bepalen van oplossingen van de vergelijking van Euler:

$$x^2 y'' + \alpha x y' + \beta y = 0$$

op een willekeurig interval dat de oorsprong niet bevat: $y = x^r$.

Bereken de wortels r_1 en r_2 van de index-vergelijking

$$F(r) = r^2 + (\alpha-1)r + \beta = 0.$$

Als $r_1 \neq r_2$ en reëel: $y = c_1 |x|^{r_1} + c_2 |x|^{r_2}$.

Als $r_1 = r_2$ en reëel: $y = \{c_1 + c_2 \ln|x|\} |x|^{r_1}$.

Als r_1 en r_2 complex: $y = |x|^\mu \{c_1 \sin(\omega \ln|x|) + c_2 \cos(\omega \ln|x|)\}$

waarin $r_1, r_2 = \mu \pm i\omega$.

Oplossingen in de vorm van machtreeksen in de omgeving van een gewoon singulier punt.

Stelling (4.6):

Gegeven de differentiaalvergelijking:

$$Ly = x^2 y'' + x \{xp(x)\} y' + \{x^2 q(x)\} y = 0 \quad (4.31)$$

$x=0$ is een gewoon singulier punt, d.w.z. $xp(x)$ en $x^2 q(x)$ zijn analytisch voor $x=0$.

De machtreeksen:

$$xp(x) = \sum_{n=0}^{\infty} p_n x^n \quad \text{en} \quad x^2 q(x) = \sum_{n=0}^{\infty} q_n x^n \quad (4.32)$$

konvergeren voor $0 < |x| < \rho$.

Verder geldt:

$$p_0 = \lim_{x \rightarrow 0} xp(x), \quad q_0 = \lim_{x \rightarrow 0} x^2 q(x).$$

Laten r_1 en r_2 ($r_1 \geq r_2$) de reële wortels zijn van de index-vergelijking:

$$F(r) = r(r-1) + p_0 r + q_0 = 0.$$

(4.31) heeft dan in een der intervallen $-\rho < x < 0$ of $0 < x < \rho$ twee lineair onafhankelijke oplossingen y_1 en y_2 van de volgende vorm:

a) $r_1 - r_2$ niet geheel:

$$\begin{aligned} y_1(x) &= |x|^{r_1} \left\{ 1 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r_1) x^n \right\} \\ y_2(x) &= |x|^{r_2} \left\{ 1 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r_2) x^n \right\} \end{aligned} \quad (4.33)$$

b) $r_1 = r_2$:

$$\begin{aligned} y_1(x) &= |x|^{r_1} \left\{ 1 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r_1) x^n \right\} \\ y_2(x) &= y_1(x) \ln|x| + |x|^{r_1} \sum_{n=1}^{\infty} b_n(r_1) x^n. \end{aligned} \quad (4.34)$$

c) $r_1 - r_2 = N$, $N > 0$ geheel:

$$\begin{aligned} y_1(x) &= |x|^{r_1} \left[1 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r_1) x^n \right] \\ y_2(x) &= a y_1(x) \ln|x| + |x|^{r_2} \left[1 + \sum_{n=1}^{\infty} c_n(r_2) x^n \right]. \end{aligned} \quad (4.35)$$

De coëfficiënten $a_n(r_1)$, $a_n(r_2)$, $b_n(r_1)$, $c_n(r_2)$ en de konstante a (die ook nul kan zijn) kunnen bepaald worden door de machtreeks-oplossingen in (4.31) te substitueren.

Wij zullen afleiden dat:

$$\begin{aligned} b_n(r_1) &= \left. \frac{da_n}{dr} \right|_{r=r_1} \\ c_n(r_2) &= \left. \frac{d}{dr} [(r-r_2)a_n] \right|_{r=r_2} \\ a &= \lim_{r \rightarrow r_2} (r-r_2)a_N. \end{aligned}$$

Bewijs:

Wordt niet gegeven. Een toelichting volgt wel.

Wij beschouwen het interval $x > 0$ en stellen:

$$y = x^r \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n. \quad (4.36)$$

Substitutie van (4.36) en (4.32) in (4.31) levert:

$$\begin{aligned} &a_0 r(r-1)x^r + a_1(r+1)rx^{r+1} + \dots a_n(r+n)(r+n-1)x^{r+n} + \dots \\ &+ (p_0 + p_1 x + \dots p_n x^n + \dots) \left[a_0 r x^r + a_1(r+1)x^{r+1} + \dots a_n(r+n)x^{r+n} + \dots \right] \\ &+ (q_0 + q_1 x + \dots q_n x^n + \dots) \left[a_0 x^r + a_1 x^{r+1} + \dots a_n x^{r+n} + \dots \right] = 0. \end{aligned}$$

Vermenigvuldiging van de machtreeksen en rangschikking van termen van gelijke machten van x levert:

$$\begin{aligned}
& a_0 F(r) x^r + [a_1 F(r+1) + a_0 (p_1 r + q_1)] x^{r+1} \\
& + [a_2 F(r+2) + a_0 (p_2 r + q_2) + a_1 (p_1 (r+1) + q_1)] x^{r+2} + \\
& \dots + [a_n F(r+n) + a_0 (p_n r + q_n) + a_1 \{p_{n-1} (r+1) + q_{n-1}\} \\
& + \dots a_{n-1} \{p_1 (r+n-1) + q_1\}] x^{r+n} + \dots = 0
\end{aligned} \tag{4.37}$$

waarin $F(r) = r(r-1) + p_0 r + q_0$.

In een kompakte vorm luidt (4.37):

$$L y = L x^r \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = a_0 F(r) x^r + \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ F(r+n) a_n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k [(r+k) p_{n-k} + q_{n-k}] \right\} x^{r+n} = 0. \tag{4.38}$$

De coëfficiënt van iedere macht van x in (4.38) moet gelijk aan nul zijn.

Daar $a_0 \neq 0$ moet gelden:

$$F(r) = r(r-1) + p_0 r + q_0 = 0$$

met als oplossingen r_1 en r_2 , en verder:

$$F(r+n) a_n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k [(r+k) p_{n-k} + q_{n-k}] = 0. \tag{4.39}$$

Uit (4.39) volgt dat a_n een funktie is van $a_0 \dots a_{n-1}$ mits $F(r+1), F(r+2), \dots, F(r+n)$ ongelijk aan nul is.

a) Daar $F(r_1) = F(r_2) = 0$ volgt dat als $r_2 + n \neq r_1$ voor $n \geq 1$ $F(r_1 + n) \neq 0$. De twee lineair onafhankelijke oplossingen worden dus voorgesteld door (4.33) waarin de konstante a_0 op 1 genormeerd is.

b) $r_1 = r_2$.

Beschouw de funktie $\phi(r, x) = x^r [a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r) x^n]$ $x > 0$, waarin voor alle r zodanig dat $F(r+n) \neq 0$, $a_n(r)$ gegeven wordt door (4.39) voor $n \geq 1$. Er geldt nu:

$$L \phi(r, x) = a_0 F(r) x^r + \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ F(r+n) a_n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k [(r+k) p_{n-k} + q_{n-k}] \right\} x^{r+n}. \tag{4.40}$$

Substitutie van (4.39) in (4.40) levert:

$$L \phi(r, x) = a_0 F(r) x^r. \tag{4.41}$$

Nu geldt: $F(r) = (r - r_1)^2$.

Dit betekent dat $\phi(r_1; x) = y_1(x)$ oplossing van de differentiaalvergelijking is.

Differentiatie naar r in linker en rechterlid van (4.41) levert:

$$\frac{\partial}{\partial r} L \phi(r, x) = L \frac{\partial}{\partial r} \phi(r, x) = \frac{\partial}{\partial r} [a_0 F(r) x^r]$$

of:

$$L \frac{\partial}{\partial r} \left[x^r \left\{ a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r) x^n \right\} \right] = 2a_0(r-r_1)x^r + a_0(r-r_1)^2 x^r \ln x$$

$$L \left[x^r \ln x \left\{ a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n(r) x^{r+n} \right\} + x^r \sum_{n=1}^{\infty} \frac{da_n}{dr} x^n \right] =$$

$$= 2a_0(r-r_1)x^r + a_0(r-r_1)^2 x^r \ln x.$$

Hieruit volgt dat voor $r=r_1$:

$$y_1(x) \ln x + x^{r_1} \sum_{n=1}^{\infty} \left. \frac{da_n}{dr} \right|_{r=r_1} x^n$$

oplossing is van (4.31).

c) $r_1 - r_2 = N$ $N > 0$, geheel.

De uitwerking hiervan is vrij gekompliceerd. Wij zullen dit geval toelichten aan de hand van een voorbeeld:

De differentiaalvergelijking van Bessel.

De differentiaalvergelijking van Bessel luidt:

$$x^2 y'' + xy' + (x^2 - v^2)y = 0 \quad (4.42)$$

of

$$x \frac{d}{dx} \left[x \frac{dy}{dx} \right] + (x^2 - v^2)y = 0$$

waarin v een konstante is.

Wij zullen voor $v=0$, $v=\frac{1}{2}$ en $v=1$ oplossingen konstrueren in het interval $x>0$.

Stel

$$y = x^r \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n. \quad (4.43)$$

Substitutie in (4.42) levert:

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n \left[(r+n)^2 - v^2 \right] x^n + \sum_{n=2}^{\infty} a_{n-2} x^n = 0$$

waaruit volgt:

$$a_0(r^2 - v^2) = 0$$

$$a_1[(r+1)^2 - v^2] = 0$$

$$a_n[(r+n)^2 - v^2] + a_{n-2} = 0 \quad n \geq 2 \quad (4.44)$$

of

$$r_{1,2} = \pm v; a_1 = 0; a_n = \frac{-a_{n-2}}{(r+n)^2 - v^2} \quad n \geq 2.$$

Dit betekent: $a_1 = a_3 = a_5 = \dots a_{2n+1} = 0$.

Stel $n=2m$:

$$a_{2m} = \frac{-a_{2m-2}}{(r+2m)^2 - v^2} = \frac{+a_{2m-4}}{[(r+2m)^2 - v^2][(r+2m-2)^2 - v^2]} = \dots =$$

$$= \frac{(1-)^m a_0}{[(r+2m)^2 - v^2][(r+2m-2)^2 - v^2] \dots [(r+2)^2 - v^2]} \quad (4.45)$$

Wij vinden dus als lineair onafhankelijke oplossingen als $v \neq 0$ en v niet geheel:

$$y_1(x) = x^v \sum_{n=1}^{\infty} b_n(v) x^{2n} \quad (4.46)$$

$$y_2(x) = x^{-v} \sum_{n=1}^{\infty} b_n(-v) x^{2n} \quad (4.47)$$

waarin $b_n(r) = a_{2m}(r)$.

Verder geldt:

$$\frac{b_n}{b_{n-1}} = \frac{-1}{4m^2 \pm 4mv} = \frac{-1}{4m(m \pm v)}.$$

De reeksen convergeren voor alle $x > 0$ (d'Alembert).

Wij merken op dat er moeilijkheden ontstaan als v een natuurlijk getal is.

Wij onderzoeken:

I. $v=0$; samenvallende wortels $r_1=r_2=0$.

(4.45) luidt:

$$a_{2m} = \frac{(-1)^m a_0}{(2m)^2 (2m-2)^2 \dots 2^2} = \frac{(-1)^m a_0}{2^{2m} (m!)^2} \quad (4.48)$$

Een oplossing is dus:

$$y_1(x) = a_0 \left[1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{2^{2n} (n!)^2} \right] = a_0 J_0(x). \quad (4.49)$$

Deze reeks convergeert voor $x > 0$ en is analytisch voor $x=0$,

Voor het bepalen van de tweede oplossing die lineair onafhankelijk is met (4.49) zijn twee methoden.

Wij kunnen de uitdrukking voor $y_2(x)$ (4.34) in de differentiaalvergelijking substitueren en vervolgens de coëfficiënten b_n bepalen.

Wij kunnen b_n ook bepalen uit:

$$b_n(r) = \frac{d}{dr} a_1(r). \quad (4.50)$$

Wij zullen deze laatste methode volgen.

Uit (4.44) volgt: $\frac{da_1}{dr} = 0$. Uit de recurrente betrekking volgt dan ook:

$$a'_3 = a'_5 = \dots a'_{2n+1} = 0.$$

Wij berekenen dus alleen: $\frac{d}{dr} a_{2m}(r) \Big|_{r=0}$.

(4.45) luidt voor $v=0$:

$$a_{2m} = \frac{(-1)^m a_0}{(2m+r)^2 (2m-2+r)^2 \dots (2+r)^2} \quad m=1,2,3,\dots \quad (4.51)$$

Merk op dat als:

$$f(x) = (x-\alpha_1)^{\beta_1} (x-\alpha_2)^{\beta_2} \dots (x-\alpha_n)^{\beta_n}$$

dat

$$\frac{f'(x)}{f(x)} = \frac{\beta_1}{x-\alpha_1} + \frac{\beta_2}{x-\alpha_2} + \dots + \frac{\beta_n}{x-\alpha_n}.$$

Voor (4.51) vinden wij:

$$\frac{a'_{2m}(r)}{a_{2m}(r)} = -2 \left[\frac{1}{2m+r} + \frac{1}{2m-2+r} + \dots + \frac{1}{2+r} \right]$$

of voor $r=0$:

$$a'_{2m}(0) = -2 \left[\frac{1}{2m} + \frac{1}{2m-2} + \dots + \frac{1}{2} \right] a_{2m}(0). \quad (4.52)$$

Substitutie van (4.48) in (4.52) levert:

$$a'_{2m}(0) = -H_m \frac{(-1)^m a_0}{2^{2m} (m!)^2} \quad m=1,2,3,\dots \quad (4.53)$$

waarin

$$H_m = \frac{1}{m} + \frac{1}{m-1} + \dots + \frac{1}{2} + 1. \quad (4.54)$$

De tweede oplossing luidt dus:

$$y_2(x) = J_0(x) \ln x + \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{m+1} H_m}{2^{2m} (m!)^2} x^{2m}. \quad (4.55)$$

In plaats van $y_2(x)$, wordt als tweede lineair onafhankelijke oplossing een lineaire combinatie van $y_2(x)$ en $J_0(x)$ genomen:

$$Y_0(x) = \frac{2}{\pi} \left[y_2(x) + (\gamma - \ln 2) J_0(x) \right] \quad (4.56)$$

γ is de konstante van Euler-Mascheroni en is gedefinieerd door:

$$\gamma = \lim_{n \rightarrow \infty} (H_n - \ln n) \approx 0.5772.$$

Substitutie van (4.55) in (4.56) levert dan:

$$Y_0(x) = \frac{2}{\pi} \left[\left(\gamma + \ln \frac{x}{2} \right) J_0(x) + \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{m+1} H_m}{2^{2m} (m!)^2} x^{2m} \right]. \quad (4.57)$$

De algemene oplossing van de vergelijking van Bessel van de orde nul voor $x>0$ luidt dan:

$$y = c_1 J_0(x) + c_2 Y_0(x).$$

Wij merken op dat $J_0(x) \rightarrow 1$ als $x \rightarrow 0$ terwijl $Y_0(x)$ een logarithmische singulariteit heeft voor $x=0$.

II. $\nu = \frac{1}{2}$.

Uit (4.44) volgt: $r_{1,2} = \pm \frac{1}{2}$, $a_1 = a_3 = \dots a_{2n+1} = 0$

$$a_n \left[(r+n)^2 - \frac{1}{4} \right] = -a_{n-2} \quad n \geq 2. \quad (4.58)$$

Substitutie van $r = \frac{1}{2}$ in (4.58) geeft:

$$a_n = \frac{-a_{n-2}}{r(n+1)} \quad n=2,4,6,\dots$$

of met $n=2m$:

$$a_{2m} = \frac{-a_{2m-2}}{2m(2m+1)} = \frac{1^{2m-4}}{(2m+1)2m(2m-1)(2m-2)} = \dots = \frac{(-1)^m a_0}{(2m+1)!}$$

en dus:

$$y_1(x) = x^{\frac{1}{2}} \left[1 + \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^m x^{2m}}{(2m+1)!} \right]$$

of

$$y_1(x) = x^{-\frac{1}{2}} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m x^{2m+1}}{(2m+1)!} = x^{-\frac{1}{2}} \sin x. \quad (4.59)$$

De Bessel-functie van de eerste soort en van de orde $\frac{1}{2}$ is gedefinieerd als:

$$J_{\frac{1}{2}}(x) = \left(\frac{2}{\pi x}\right)^{\frac{1}{2}} \sin x.$$

Voor $r = -\frac{1}{2}$ zijn de coëfficiënten van a_0 en a_1 in (4.44) gelijk aan nul. a_0 en a_1 kunnen dus willekeurig gekozen worden. Bij a_0 verkrijgen wij, met behulp van de recurrente betrekking, a_2, a_4, \dots, a_{2n} en bij a_1 : $a_3, a_5, \dots, a_{2n+1}$.

In de tweede oplossing komt de logarithmische term niet voor.

Ga na dat:

$$a_{2n} = \frac{(-1)^n a_0}{(2n)!} \quad n=1,2,\dots$$

$$a_{2n+1} = \frac{(-1)^n a_1}{(2n+1)!} \quad n=1,2,\dots$$

waaruit volgt:

$$y_2(x) = x^{-\frac{1}{2}} \left[a_0 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!} + a_1 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!} \right] = a_0 \frac{\cos x}{\sqrt{x}} + a_1 \frac{\sin x}{\sqrt{x}}. \quad (4.60)$$

De Besselfunctie van de eerste soort en van de orde $-\frac{1}{2}$ is gedefinieerd door:

$$J_{-\frac{1}{2}}(x) = \left(\frac{2}{\pi x}\right)^{\frac{1}{2}} \cos x.$$

De algemene oplossing luidt:

$$y = c_1 J_{\frac{1}{2}}(x) + c_2 J_{-\frac{1}{2}}(x). \quad (4.61)$$

III. $v=1$.

Uit (4.44) volgt: $r_{1,2} = \pm 1$.

$$a_1 = a_3 = a_{2n+1} = 0.$$

De recurrente betrekking luidt voor $r=1$:

$$a_n = \frac{-a_{n-2}}{n(n+2)} \quad n=2,4,6,\dots$$

$n=2m$ levert:

$$a_{2m} = \frac{-a_{2m-2}}{2^2 m(m+1)} = \frac{+a_{2m-4}}{2^4 (m+1)m(m-1)} = \dots = \frac{(-1)^m a_0}{2^{2m} (m+1)!m!} \quad m=1,2,3,\dots$$

Stel $a_0=1$; de oplossing is dan:

$$y_1(x) = x \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{2^{2m} (m+1)!m!} x^{2m}. \quad (4.62)$$

De Besselfunctie van de eerste soort en orde een is gedefinieerd door:

$$J_1(x) = \frac{1}{2} y_1(x). \quad (4.63)$$

(4.62) convergeert voor alle x ; $J_1(x)$ is dus gedefinieerd voor alle x .

Voor het bepalen van de tweede oplossing substitueren wij:

$$y_2(x) = a J_1(x) \ln x + x^{-1} \left[1 + \sum_{n=1}^{\infty} c_n x^n \right] \quad x > 0$$

in (4.42):

$$2a x J_1'(x) + \sum_{n=0}^{\infty} (n-2)n c_n x^{n-1} + \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^{n+1} = 0 \quad \text{met } c_0=1. \quad (4.64)$$

Substitutie van (4.62) en (4.63) in (4.64) levert:

$$\begin{aligned} -c_1 + \left[0 \cdot c_2 + c_0 \right] x + \sum_{n=2}^{\infty} \left[(n^2-1)c_{n+1} + c_{n-1} \right] x^n = \\ = -a \left[x + \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^m (2m+1) x^{2m+1}}{2^{2m} (m+1)!m!} \right]. \end{aligned} \quad (4.65)$$

In het rechterlid staan slechts oneven machten van x ; dan volgt dus uit $c_1=0$;

$c_3=c_5=\dots=c_{2n+1}=0$. Verder geldt: $a=-c_0=-1$.

Stel in het rechterlid $n=2m+1$.

Wij verkrijgen dan de volgende betrekking:

$$\left[(2m+1)^2 - 1 \right] c_{2m+2} + c_{2m} = \frac{(-1)^m (2m+1)}{2^{2m} (m+1)!m!} \quad m=1,2,3,\dots$$

$m=1$ levert:

$$(3^2 - 1)c_4 + c_2 = \frac{(-1)^3}{2^2 \cdot 2!}.$$

c_2 kan willekeurig gekozen worden.

Kies $c_2 = \frac{1}{2^2}$. Dan volgt:

$$c_4 = \frac{-1}{2^4 \cdot 2!} \left[\left(1 + \frac{1}{2}\right) + 1 \right] = \frac{-1}{2^4 \cdot 2!} (H_2 + H_1).$$

Het is eenvoudig om aan te tonen dat: (dit betekent dat het vrijwel niet doenlijk is)

$$c_{2m} = \frac{(-1)^m (H_m + H_{m-1})}{2^{2m} m! (m-1)!} \quad m=1, 2, 3, \dots$$

De tweede oplossing luidt dus:

$$y_2(x) = -J_1(x) \ln x + \frac{1}{x} \left[1 - \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^m (H_m - H_{m-1})}{m! (m-1)!} \right] \left(\frac{x}{2}\right)^{2m}. \quad (4.66)$$

Als tweede oplossing, de Besselfunctie van de tweede soort van de orde een, wordt gewoonlijk een lineaire combinatie van $J_1(x)$ en $y_2(x)$ genomen:

$$Y_1(x) = \frac{2}{\pi} \left[-y_2(x) + (\gamma - \ln 2) J_1(x) \right].$$

De algemene oplossing van de vergelijking van Bessel voor $\nu=1$ luidt dan:

$$y(x) = c_1 J_1(x) + c_2 Y_1(x). \quad (4.67)$$

Hoofdstuk 5: Randwaardeproblemen voor tweede orde lineaire differentiaalvergelijkingen.

Definitie (5.1):

De differentiaalvergelijking

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + Q(x) \frac{dy}{dx} + R(x)y = f(x), \quad 0 \leq x \leq 1 \quad (5.1)$$

waarin $Q(x)$, $R(x)$, $f(x)$ kontinu zijn op $[0,1]$ met randvoorwaarden

$$y(0) = \alpha \quad y(1) = \beta \quad (\alpha, \beta \text{ konstanten}) \quad (5.2)$$

heet een randwaardeprobleem.

Definitie (5.2):

Het randwaardeprobleem heet homogeen als $f(x) \equiv 0$ op $[0,1]$ terwijl bovendien geldt: $y(0)=y(1)=0$.

Existentie en eenduidigheid van de oplossingen.

De stellingen die wij hierover voor beginwaarde problemen bewezen hebben, gelden niet voor randwaardeproblemen.

Voorbeeld:

$$y'' + \pi^2 y = 0 \quad \text{met} \quad y(0) = 0 \quad y(1) = 1.$$

Algemene oplossing: $y = c_1 \cos \pi x + c_2 \sin \pi x$

$$y(0) = c_1 = 0$$

$$y(1) = 0 \quad \text{voor alle } c_2.$$

Aan de tweede randvoorwaarde kan niet worden voldaan. De oplossing bestaat niet.

Wij zullen aantonen dat randwaardeprobleem (5.1), (5.2) dat dus ook het speciale geval $f(x) \equiv 0$ op $[0,1]$ impliceert, herleid kan worden tot een randwaardeprobleem met homogene randvoorwaarden:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + Q(x) \frac{dy}{dx} + R(x)y = f^*(x)$$

$$y(0) = y(1) = 0$$

Beschouw een willekeurige functie $g(x) \in C^1[0,1]$ met $g(0)=\alpha$ en $g(1)=\beta$ [bijv. $g(x)=\alpha+(\beta-\alpha)x$].

Stel:

$$y(x) = \eta(x) + g(x).$$

Substitutie in (5.1) levert:

$$\eta'' + Q(x)\eta' + R(x)\eta = f(x) - [g'' + Q(x)g' + R(x)g] = f^*(x)$$

met randvoorwaarden: $\eta(0)=\eta(1)=0$.

Laten $y_1(x)$ en $y_2(x)$ twee lineair onafhankelijke oplossingen zijn van:

$$\begin{aligned} y'' + Q(x)y' + R(x)y &= 0 \\ y(0) &= \alpha \quad y(1) = \beta. \end{aligned} \quad (5.3)$$

De algemene oplossing luidt:

$$y = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x).$$

Opleggen van de randvoorwaarden levert:

$$\begin{aligned} c_1 y_1(0) + c_2 y_2(0) &= \alpha \\ c_1 y_1(1) + c_2 y_2(1) &= \beta. \end{aligned} \quad (5.4)$$

Dit inhomogene lineaire stelsel algebraïsche vergelijkingen is eenduidig oplosbaar in c_1 en c_2 als:

$$D = \begin{vmatrix} y_1(0) & y_2(0) \\ y_1(1) & y_2(1) \end{vmatrix} \neq 0 \quad (5.5)$$

Voor het homogene randwaarde probleem ($\alpha=\beta=0$) heeft (5.4) met voorwaarde (5.5) geen andere oplossing dan de nuloplossing!

Wij kunnen nu de volgende eenduidigheidsstelling formuleren:

Stelling (5.1):

Gegeven:

$$y'' + Q(x)y' + R(x)y = 0. \quad (5.6)$$

Als er een oplossing van (5.6) bestaat met $y(0)=\alpha$, $y(1)=\beta$ en $D \neq 0$ dan is er slechts één.

Bewijs:

Stel $\varphi(x)$ en $\Psi(x)$ voldoen aan de differentiaalvergelijking en randvoorwaarden.

Zij verder: $y_0 = \varphi - \Psi$.

Er volgt dan:

$$y_0'' + Q(x)y_0' + R(x)y_0 = 0 \quad y_0(0) = y_0(1) = 0.$$

Daar $D \neq 0$ voldoet slechts $y_0 \equiv 0$, waaruit volgt: $\varphi = \Psi$.

Samenvatting: (alternatief van Fredholm)

Of het inhomogene probleem heeft slechts één oplossing (het homogene probleem heeft geen andere dan de nuloplossing), of het homogene probleem heeft de niet-triviale oplossing.

Opmerking:

Als het homogene probleem een niet-triviale oplossing bezit dan kan uit het voorgaande niet de existentie van de oplossing van het inhomogene probleem worden afgeleid [deze oplossing blijkt te kunnen bestaan onder speciale voorwaarden].

Zeker is dat als de oplossing van het inhomogene probleem bestaat, deze niet eenduidig is.

Opmerking:

Zij $\varphi(x)$ oplossing van $\varphi' + Q(x)\varphi + R(x)\varphi = 0$

$$\varphi(0) = \alpha \quad \varphi(1) = \beta$$

en $\Psi(x)$ oplossing van $\Psi'' + Q(x)\Psi' + R(x)\Psi = f(x)$

$$\Psi(0) = 0 \quad \Psi(1) = 0.$$

Dan voldoet $y = \varphi + \Psi$ aan:

$$y'' + Q(x)y' + R(x)y = f(x)$$

$$y(0) = \alpha \quad (1) = \beta.$$

Inhomogeen probleem met homogene randvoorwaarden:

$$y'' + Q(x)y' + R(x)y = f(x)$$

$$y(0) = y(1) = 0.$$

(5.7)

Met behulp van de Liouville transformatie kunnen wij dit probleem herleiden tot:

$$\eta'' + R^*(x)\eta = f^*(x)$$

$$\eta(0) = \eta(1) = 0$$

(5.8)

waarin:

$$y = \eta \exp \left\{ -\frac{1}{2} \int Q(x) dx \right\}$$

$$R^*(x) = R(x) - \frac{1}{4} Q^2(x) - \frac{1}{2} Q'(x)$$

$$f^*(x) = f(x) \exp \left\{ \frac{1}{2} \int Q(x) dx \right\}.$$

De algemene oplossing van (5.8) luidt: (4.17)

$$\eta(x) = \frac{1}{w} \int_0^x \left[\eta_2(x)\eta_1(\xi) - \eta_1(x)\eta_2(\xi) \right] f^*(\xi) d\xi + A_1 \eta_1(x) + A_2 \eta_2(x) \quad (5.9)$$

waarin η_1 en η_2 twee lineair onafhankelijke oplossingen zijn van de homogene differentiaalvergelijking (5.8). $w = w(\eta_1, \eta_2)$ is de determinant van Wronski.

Wij konstrueren η_1 en η_2 nu zodanig dat geldt:

$$\eta_1(0) = 0$$

$$\eta_1(1) \neq 0$$

$$\eta_2(0) \neq 0$$

$$\eta_2(1) = 0.$$

Opleggen van de randvoorwaarden van (5.6) levert voor (5.7):

$$\begin{aligned}\eta_2(0) \left[\frac{1}{w} \int_0^1 \eta_1(\xi) f^*(\xi) d\xi + A_2 \right] &= 0 \\ \eta_1(1) \left[-\frac{1}{w} \int_0^1 \eta_2(\xi) f^*(\xi) d\xi + A_1 \right] &= 0.\end{aligned}\tag{5.10}$$

Substitutie van A_1 en A_2 in (5.9) levert:

$$\eta(x) = \frac{1}{w} \int_0^x \eta_2(x) \eta_1(\xi) f^*(\xi) d\xi + \frac{1}{w} \int_x^1 \eta_1(x) \eta_2(\xi) f^*(\xi) d\xi.\tag{5.11}$$

Deze uitdrukking kunnen wij ook schrijven als:

$$\eta(x) = \int_0^1 G(x, \xi) f^*(\xi) d\xi\tag{5.12}$$

waarin:

$$G(x, \xi) = \begin{cases} \frac{1}{w} \eta_1(\xi) \eta_2(x) & \xi < x \\ \frac{1}{w} \eta_1(x) \eta_2(\xi) & \xi > x \end{cases}\tag{5.13}$$

$G(x, \xi)$ heet de funktie van Green.

De voorwaarden $\eta_1(1) \neq 0$, $\eta_2(0) \neq 0$.

Beschouw twee lineair onafhankelijke oplossingen van $\tilde{\eta}_1$ en $\tilde{\eta}_2$ van $\eta'' + R(x)\eta = 0$ welke aan geen van de randvoorwaarden voldoen.

η_1 en η_2 worden nu gegeven door:

$$\begin{aligned}\eta_1(x) &= \tilde{\eta}_1(x) - \frac{\tilde{\eta}_1(0)}{\tilde{\eta}_2(0)} \tilde{\eta}_2(x) \\ \eta_2(x) &= \tilde{\eta}_2(x) - \frac{\tilde{\eta}_2(1)}{\tilde{\eta}_1(1)} \tilde{\eta}_1(x).\end{aligned}\tag{5.14}$$

De voorwaarde $\eta_1(1) \neq 0$ en $\eta_2(0) \neq 0$ betekenen voor (5.14):

$$\tilde{\eta}_1(1) \tilde{\eta}_2(0) - \tilde{\eta}_1(0) \tilde{\eta}_2(1) \neq 0.$$

Deze voorwaarde komt overeen met (5.5).

Wij zullen aan de hand van een voorbeeld een aantal eigenschappen van de Greense funktie afleiden.

Beschouw:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + k^2 y = f(x) \quad 0 \leq x \leq 1\tag{5.15}$$

$$y(0) = y(1) = 0 \quad f(x) \in C'[0, 1].$$

k is een konstante waarvoor geldt:

$$\text{sink} \neq 0.$$

De oplossing luidt:

$$y(x) = \int_0^1 f(\xi) G(x, \xi) d\xi \quad (5.16)$$

met:

$$G(x, \xi) = \begin{cases} -\frac{\sin k\xi \sin k(1-x)}{k \sin k} & \xi < x \\ -\frac{\sin kx \sin k(1-\xi)}{k \sin k} & \xi > x. \end{cases}$$

De funktie van Green wordt bepaald door de homogene differentiaalvergelijking. Ga na dat $G(x, \xi)$ de volgende eigenschappen heeft:

- 1) $G'' + k^2 G = 0 \quad x \neq \xi$
- 2) $G(x, \xi)$ is kontinu in $x = \xi$
- 3) $\lim_{\xi \uparrow x} \frac{\partial G(x, \xi)}{\partial \xi} - \lim_{\xi \downarrow x} \frac{\partial G(x, \xi)}{\partial \xi} = \frac{\partial G(x, x^-)}{\partial \xi} - \frac{\partial G(x, x^+)}{\partial \xi} = -1.$

De afgeleide van G naar ξ is diskontinu in $\xi = x$.

- 4) $G(x, 0) = G(x, 1) = 0$
- 5) $G(x, \xi) = G(\xi, x).$

Het is mogelijk de representatie van de oplossing (5.10) met behulp van bovenstaande eigenschappen direkt uit de differentiaalvergelijking af te leiden. Vermenigvuldig daartoe (5.15) links en rechts met $G(x, \xi)$ en integreer van 0 tot 1:

$$\int_0^1 \left[\frac{d^2 y}{dx^2} + k^2 y \right] G(x, \xi) dx = \int_0^1 f(x) G(x, \xi) dx. \quad (5.17)$$

Wij beschouwen de intervallen: $0 \leq x \leq \alpha < \xi$
 $\xi < \beta \leq x \leq 1.$

Notatie: $\lim_{\alpha \uparrow \xi} f(\alpha) = f(\xi^-)$

$\lim_{\beta \downarrow \xi} f(\beta) = f(\xi^+)$, analoog voor de afgeleiden.

$$\int_0^1 \left[y + k^2 y \right] G(x, \xi) dx = \lim_{\alpha \uparrow \xi} \int_0^\alpha \left[y + k^2 y \right] G(x, \xi) dx + \lim_{\beta \downarrow \xi} \int_\beta^1 \left[y + k^2 y \right] G(x, \xi) dx.$$

Na tweemaal partiëel integreren van de eerste termen van de beide integralen in het rechterlid verkrijgen wij:

$$\begin{aligned} \int_0^1 f(x) G(x, \xi) dx &= y(\xi) \left[G'(\xi^+, \xi) - G'(\xi^-, \xi) \right] + y'(\xi) \left[G(\xi^-, \xi) - G(\xi^+, \xi) \right] + \\ &+ y(0) G'(0, \xi) - y(1) G'(1, \xi) + G(1, \xi) y'(1) - G(0, \xi) y'(0) + \\ &+ \int_0^{\xi^-} (G'' + k^2 G) y dx + \int_{\xi^+}^1 (G'' + k^2 G) y dx. \end{aligned}$$

Met behulp van $y(0)=y(1)=0$ en de vijf eigenschappen van de Greense funktie verkrijgen wij:

$$y(\xi) = \int_0^1 f(x) G(x, \xi) dx = \int_0^1 [y + k^2 y] G(x, \xi) dx. \quad (5.18)$$

Wanneer wij de laatste integraal niet opsplitsen doch direkt tweemaal partiël integreren, vinden wij:

$$y(\xi) = \int_0^1 (G'' + k^2 G) y(x) dx.$$

$(G'' + k^2 G)$ is overal nul behalve in $x=\xi$, deze uitdrukking is geen funktie in de gebruikelijke zin.

Er kan worden aangetoond dat $G'' + k^2 G$ gelijk is aan de delta-funktie van Dirac. Deze delta-funktie $\delta(x-\xi)$ is gedefinieerd door:

$$\int_0^1 \varphi(\xi) \delta(x-\xi) d\xi = \varphi(x) \quad x \in [0, 1]$$

waarin $\varphi(x)$ een willekeurige continue funktie op $[0, 1]$ is.

Eenvoudige eigenwaarde problemen.

Wij beschouwen het randwaardeprobleem:

$$\left. \begin{aligned} y'' + P(x, \lambda)y' + Q(x, \lambda)y &= 0 \\ y(0) = y(1) &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (5.19)$$

waarin λ een parameter is.

Definitie (5.3):

De waarden van λ waarvoor (5.19) oplossingen heeft die ongelijk zijn aan de nuloplossing heten de eigenwaarden van het probleem; de ermee corresponderende oplossingen heten de eigenfuncties.

Voorbeeld 1:

$$\begin{aligned} y'' + \lambda^2 y &= 0 \\ y(0) = y(1) &= 0. \end{aligned}$$

Algemene oplossing:

$$y = A \sin \lambda x + B \cos \lambda x. \quad (5.20)$$

Randvoorwaarden: $y(0) = B = 0$

$$y(1) = A \sin \lambda = 0$$

$$\sin \lambda = 0 \rightarrow \lambda = n\pi \quad n=1, 2, 3, \dots$$

De eigenwaarden zijn $\lambda_n^2 = n^2 \pi^2$.

De eigenfuncties zijn $y_n = A_n \sin n\pi x$.

De konstanten A_n zijn willekeurig.

Stel nu $A_n = 1$, $n=1,2,\dots$

Ga na dat geldt:

$$\int_0^1 y_n y_m dx = \begin{cases} \frac{1}{2} & \text{als } n=m \\ 0 & \text{als } n \neq m. \end{cases}$$

Beschouw: $f(x) \in C^2[0,1]$ terwijl $f(0)=f(1)=0$.

De eigenfuncties kunnen gebruikt worden om $f(x)$ in een reeks te ontwikkelen:

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n y_n(x).$$

Er kan bewezen worden dat deze reeks gelijkmatig convergeert op $[0,1]$. Tevens geldt:

$$a_n = 2 \int_0^1 f(\xi) \sin n\pi \xi d\xi.$$

Voorbeeld 2:

$$y'' + \lambda^2 y = 0 \quad y(-1) = y(1) = 0$$

Randvoorwaarden opleggen aan (5.20) levert:

$$\begin{cases} A \sin \lambda + B \cos \lambda = 0 \\ -A \sin \lambda + B \cos \lambda = 0 \end{cases} \quad (5.21)$$

(5.21) is een stelsel van twee vergelijkingen met twee onbekenden A en B, deze verschillen van de nuloplossing als:

$$\begin{vmatrix} \sin \lambda & \cos \lambda \\ -\sin \lambda & \cos \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad (5.22)$$

of

$$\sin 2\lambda = 0$$

waaruit de eigenwaarden volgen:

$$\lambda_n^2 = \frac{n^2 \pi^2}{4}.$$

Samenvatting:

Uit deze voorbeelden blijkt dat:

- 1) er bestaan aftelbaar oneindig veel eigenwaarden;
- 2) de corresponderende functies zijn op $[0,1]$ orthogonaal;
- 3) iedere functie $f(x) \in C^2[0,1]$, $f(0)=f(1)=0$ kan in een reeks van eigenfuncties worden ontwikkeld.

Deze eigenschappen blijken voor de volgende klasse van eigenwaarde problemen te gelden:

$$\begin{aligned} w'' + (\lambda \rho(x) + Q(x))w &= 0 \\ w(0) &= w(1) = 0 \\ Q(x) \text{ en } \rho(x) &\in C^1[0,1]; \rho(x) > 0 \text{ op } [0,1]. \end{aligned} \quad (5.23)$$

Dit eigenwaardeprobleem heet het probleem van Sturm-Liouville. Schrijf (5.23) als volgt:

$$Lw + \lambda \rho w = 0; \quad L = \frac{d^2}{dx^2} + Q(x). \quad (5.24)$$

Definitie (5.4):

Een differentiaaloperator \tilde{L} heet zelf-geadjungeerd indien geldt:

$$u \tilde{L} v - v \tilde{L} u = \frac{d}{dx} f(u, v, u', v')$$

waarin f een geschikt gekozen functie is.

Operator L (5.24) is zelf-geadjungeerd immers:

$$u L v - v L u = \frac{d}{dx} [uv' - vu'] . \quad (5.25)$$

Als geldt: $u(0)=u(1)=v(0)=v(1)=0$, dan wordt (5.25) na integratie:

$$\int_0^1 (u L v - v L u) dx = 0. \quad (5.26)$$

Voor het probleem van Sturm-Liouville (5.23) gelden nu de volgende **stellingen**:

Stelling (5.2): (zonder bewijs)

Bij iedere eigenwaarde λ_n behoort één en slechts één eigenfunctie φ_n .

Stelling (5.3):

De eigenwaarden λ_n en bijbehorende eigenfuncties φ_n zijn alle reëel.

Bewijs:

De operator L is reëel, $\rho(x)$ is een reële functie. Als de complexe λ_n en φ_n aan het probleem voldoen, dan voldoen ook de toegevoegd complexe $\bar{\lambda}_n$ en $\bar{\varphi}_n$ (ga na). Dan geldt:

$$\begin{aligned} L(\varphi_n) &= -\lambda_n \rho \varphi_n \\ L(\bar{\varphi}_n) &= -\bar{\lambda}_n \rho \bar{\varphi}_n. \end{aligned}$$

We berekenen $\int_0^1 (\bar{\varphi}_n L(\varphi_n) - \varphi_n L(\bar{\varphi}_n)) dx = (\bar{\lambda}_n - \lambda_n) \int_0^1 \rho |\varphi_n|^2 dx$.

Met behulp van (5.26) concluderen we dat het linkerlid nul is. Dus

$$(\lambda_n - \bar{\lambda}_n) \int_0^1 \rho \varphi_n \bar{\varphi}_n dx = 0.$$

Daar $\rho \varphi_n \bar{\varphi}_n = \rho |\varphi_n|^2$ definitief positief is op het interval, geldt:

$$\lambda_n = \bar{\lambda}_n.$$

Dus is λ_n reëel.

Stel bij een reële eigenwaarde λ_n hoort een complexe eigenfunctie φ_n .

Dan voldoen λ_n en de toegevoegd complexe $\bar{\varphi}_n$ eveneens aan het probleem.

Volgens stelling (5.2) geldt dan $\varphi_n = \bar{\varphi}_n$. Dus φ_n is reëel.

Stelling (5.4):

De eigenfuncties φ_n van het probleem voldoen aan de orthogonaliteitsrelatie

$$\begin{aligned} \int_0^1 \rho(x) \varphi_m \varphi_n dx &= 0 && \text{indien } n \neq m \\ \int_0^1 \rho(x) \varphi_m \varphi_n dx &\neq 0 && \text{indien } n = m. \end{aligned}$$

Bewijs:

Als φ_n en φ_m eigenfuncties zijn van het probleem, geldt:

$$L(\varphi_n) = -\lambda_n \rho \varphi_n$$

$$L(\varphi_m) = -\lambda_m \rho \varphi_m.$$

We berekenen:

$$\int_0^1 [\varphi_m L(\varphi_n) - \varphi_n L(\varphi_m)] dx = (\lambda_m - \lambda_n) \int_0^1 \rho \varphi_m \varphi_n dx.$$

Met behulp van (5.26) concluderen we dat het linkerlid nul is. Dus

$$(\lambda_m - \lambda_n) \int_0^1 \rho \varphi_m \varphi_n dx = 0.$$

Als $m \neq n$ geldt de orthogonaliteitsrelatie

$$\int_0^1 \rho \varphi_m \varphi_n dx = 0. \quad (5.27)$$

We zullen in het volgende veronderstellen dat de eigenfuncties zodanig genormeerd zijn, dat geldt:

$$\int_0^1 \rho \varphi_n^2 dx = 1. \quad (5.28)$$

De eigenfuncties vormen een orthonormaal stelsel van functies.

Opmerking:

Zowel in stelling (5.3) als (5.4) is gebruik gemaakt van de zelf-geadjungeerdheid van de operator L .

Stelling (5.5):

Voor de eigenwaarden λ_n ($n=1,2,\dots$) van het Sturm-Liouville probleem bestaat een reëel getal a zodanig dat $\lambda_n > a$ ($n=1,2,\dots$).

Bewijs:

Vermenigvuldig (5.23) met w en integreer over het interval. Dit levert:

$$\int_0^1 w \frac{d^2 w}{dx^2} dx + \int_0^1 Q w^2 dx + \lambda \int_0^1 \rho w^2 dx = 0.$$

Partiële integratie van de eerste term levert met behulp van de randvoorwaarden:

$$\lambda \int_0^1 \rho w^2 dx + \int_0^1 Q w^2 dx = \int_0^1 \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 dx. \quad (5.29)$$

Nu geldt $\int_0^1 \rho w^2 dx > 0$ en $\int_0^1 \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 dx > 0$. Hieruit volgt:

- Als Q definitief positief, dan geldt $\lambda > 0$.
- $Q(x)$ kan negatieve waarden aannemen op het interval, maar $|\rho(x)|$ en $|Q(x)|$ zijn begrensd op $[0,1]$.

Daar $\rho > 0$ kunnen we altijd een getal α vinden zodat

$$-\alpha\rho + Q < 0 \quad \text{voor alle } 0 \leq x \leq 1.$$

We stellen $\lambda = \bar{\lambda} - \alpha$, dan wordt (5.29):

$$\bar{\lambda} \int_0^1 \rho w^2 dx = \int_0^1 \left(\frac{dw}{dx}\right)^2 dx + \int_0^1 (\alpha\rho - Q) w^2 dx. \quad (5.30)$$

Dan geldt $\bar{\lambda} > 0$ en dus $\lambda > -\alpha$.

- Het geval dat $|\rho|$ en of $|Q|$ niet begrensd zijn op $[0,1]$ behandelen we niet.

Enkele algemene resultaten uit de theorie van Sturm-Liouville.

We schrijven vergelijking (5.24) in de vorm

$$L(w) = F \quad (5.31)$$

met

$$F = -\lambda\rho w \quad (5.32)$$

met randvoorwaarden:

$$w(0) = w(1) = 0. \quad (5.33)$$

Op vergelijking (5.31) met randvoorwaarden (5.33) kunnen we formeel formule (5.12) toepassen. Voorwaarde hiervoor was, dat de homogene vergelijking $L(w)=0$ geen oplossing had die aan de randvoorwaarden voldeed. Dit komt overeen met de eis dat $\lambda=0$ geen eigenwaarde is van het Sturm-Liouville probleem.

Hulpstelling (5.6):

Deze eis is geen beperking van algemeenheid.

Bewijs:

Stel $\lambda=0$ is een eigenwaarde van het probleem. De konstante μ komt niet voor onder de eigenwaarden van het probleem. Tel bij het linker- en rechterlid van vgl. (5.23) op μp en stel:

$$\bar{L} = L + \mu p \quad (5.34)$$

$$\bar{\lambda} = -\mu + \lambda$$

dan worden vgl. (5.31) en (5.32) gekombineerd

$$\bar{L}(w) = -\bar{\lambda} p w \quad (5.35)$$

met de randvoorwaarden (5.33) terwijl $\bar{\lambda}=0$ geen eigenwaarde van het probleem is.

Wij nemen vervolgens aan dat na transformatie het probleem geen eigenwaarde $\lambda=0$ toelaat. Wij schrijven de oplossing van (5.31) in de vorm:

$$w(x) = \int_0^1 F(\xi) G(x, \xi) d\xi \quad (5.36)$$

of met (5.32)

$$w(x) = -\lambda \int_0^1 w(\xi) \rho(\xi) G(x, \xi) d\xi. \quad (5.37)$$

We merken op dat $w(x)$ een oplossing is van de integraalvergelijking (5.37). Voor dit type vergelijkingen bestaat een uitvoerige theorie die ons in staat stelt een aantal fundamentele eigenschappen van het probleem Sturm-Liouville te bewijzen.

Zonder bewijs vermelden we:

De existentiëlestelling (5.7):

Er bestaat een oneindige rij van reële eigenwaarden λ_n met de eigenschap

$$\lambda_{n+1} > \lambda_n, \quad n=1,2,3,\dots$$

Als $Q(x) > 0$, zijn alle eigenwaarden positief; is $Q(x) < 0$ dan bestaan een eindig aantal negatieve eigenwaarden.

λ_n neemt onbegrensd toe als $n \rightarrow \infty$.

De ontwikkelingsstelling (5.8):

Zijn φ_n de orthonormale eigenfuncties van het Sturm-Liouville probleem, dan kan elke functie $\Psi(x) \in C^2[0,1]$ die voldoet aan de randvoorwaarden (5.33) ontwikkeld worden in een op $[0,1]$ uniform en absoluut convergente reeks van de vorm:

$$\Psi(x) = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \varphi_n(x)$$

met

$$A_n = \int_0^1 \rho \varphi_n \Psi(x) dx.$$

Toepassing: ontwikkeling van de funktie van Green.

Beschouw de inhomogene vergelijking met randvoorwaarden

$$\frac{d^2 w}{dx^2} + [Q(x) + \lambda \rho(x)] w = F(x) \quad (5.38)$$

$$w(0) = w(1) = 0 \quad (5.39)$$

met gegeven funkties $Q(x)$, $\rho(x)$, $F(x) \in C^2[0,1]$; λ is konstant, $\rho > 0$ op $[0,1]$.
Stel λ is geen eigenwaarde van het homogene probleem (probleem (5.38) en (5.39) met $F(x) \equiv 0$).

De oplossing $w(x)$ van het inhomogene probleem bepalen we nu met behulp van de ontwikkelingsstelling als reeksontwikkeling, waarbij de termen op een konstante na gevormd worden door de eigenfunkties van het homogene probleem.

Als φ_n een eigenfunctie is en λ_n de bijbehorende eigenwaarde van het homogene probleem, dan vindt men met eenzelfde redenering als bij eigenschappen 2 en 3:

$$(\lambda - \lambda_n) \int_0^1 \rho \varphi_n w \, dx = \int_0^1 \varphi_n F \, dx. \quad (5.40)$$

We voeren in

$$w(x) = \sum_{k=1}^{\infty} b_k \varphi_k(x). \quad (5.41)$$

Vgl. (5.41) met $\rho \varphi_n$ vermenigvuldigen en integreren levert voor $n=1,2,3,\dots$

$$b_n = \frac{\int_0^1 \varphi_n F \, dx}{\lambda - \lambda_n}. \quad (5.42)$$

In plaats van de oplossing te ontwikkelen naar eigenfunkties kunnen we met behulp van de theorie van de Greense funktie de oplossing als volgt schrijven

$$w(x) = \int_0^1 G(x, \xi) F(\xi) d\xi. \quad (5.43)$$

Uit (5.41) - (5.43) volgt:

$$G(x, \xi) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\varphi_n(x) \varphi_n(\xi)}{\lambda - \lambda_n}.$$

Met andere woorden, de funktie van Green voor het inhomogene probleem hebben we gekonstrueerd in de vorm van een reeks, waarbij de termen bepaald worden door de eigenfunkties van het homogene probleem.

We veronderstellen dat λ in (5.38) geen eigenwaarde was van het homogene probleem. Stel daarentegen nu dat $\lambda = \lambda_p$ (p een natuurlijk getal). We schrijven de gekonstrueerde oplossing (5.41), (5.42) in de vorm:

$$w(x) = \int_0^1 \sum_{n \neq p} \frac{\varphi_n(x) \varphi_n(\xi)}{\lambda - \lambda_n} F(\xi) d\xi + \frac{\varphi_p(x)}{\lambda - \lambda_p} \int_0^1 \varphi_p(\xi) F(\xi) d\xi.$$

De oplossing bestaat dus uitsluitend in deze vorm als

$$\int_0^1 \varphi_p(\xi) F(\xi) d\xi = 0$$

In dit geval is de oplossing niet volledig. Wij schrijven de oplossing dan in de vorm:

$$w(x) = \int_0^1 \sum_{n \neq p} \frac{\varphi_n(x) \varphi_n(\xi)}{\lambda - \lambda_n} F(\xi) d\xi + A_p \varphi_p$$

waarin A_p een konstante is.

Hoofdstuk 6: Vraagstukken.Hoofdstuk 1:

1. Welke van de volgende differentiaalvergelijkingen zijn lineair? Welke van de lineaire differentiaalvergelijkingen zijn homogeen?

a) $\frac{d^2 y}{dx^2} + y = e^{-x}$

b) $\frac{dy}{dx} + y^2 = \frac{1}{x^2}$

c) $\frac{d^2 y}{dx^2} + (1 + \cos x)y = \sin x$

d) $x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} + x \frac{dy}{dx} + (x^2 - 1)y = 0$

e) $\frac{d^2 y}{dx^2} + y = (1 - y^2) \frac{dy}{dx}$

f) $\frac{d^2 y}{dx^2} + \sin y = 0.$

Bepaal ook de orde van bovenstaande differentiaalvergelijkingen.

2. Schrijf 1 a, c, d, e, f als een stelsel van eerste orde differentiaalvergelijkingen.

3. Bepaal de algemene oplossing van:

$$\frac{dy}{dx} = 2, \quad \frac{dy}{dx} = -x^3, \quad \frac{d^2 y}{dx^2} = \sin x.$$

4. Welke van de volgende functies

$$y_1 = x \sin x, \quad y_2 = \frac{\sin x}{\sqrt{x}}, \quad y_3 = \sqrt{x} \cos x$$

is een oplossing van: $x^2 y'' + xy' + (x^2 - \frac{1}{4})y = 0.$

5. Gegeven zijn de differentiaalvergelijkingen $\frac{dy}{dx} = 2\sqrt{y}$ en $\frac{dy}{dx} = \ln(1 + \sin \frac{1}{y})$. In welke punten is \sqrt{y} en $\ln(1 + \sin \frac{1}{y})$ niet Lipschitz continu? Ga na wat dit betekent voor $\frac{dy}{dx} = 2\sqrt{y}$ $y(0) = 0$.

Hoofdstuk 2:

6. Bepaal het richtingsveld van de differentiaalvergelijkingen:

a) $\frac{dy}{dx} = x^2 + y^2;$

b) $\frac{dy}{dx} = x^2 - y^2.$

7. Bepaal de algemene oplossing van de vergelijkingen

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{y^2}{2x+1}, \quad \frac{dy}{dx} = x^2(1-y).$$

8. $(3x^2 - y^2)y' = 2xy, \quad y' = \frac{y}{x}(1 + \ln y - \ln x).$

9. Bepaal de algemene oplossing van $\frac{dy}{dx} = x+y$ en geef een schets van de integraal krommen in het x-y vlak.

10. Bepaal de algemene oplossing van $\frac{dy}{dx} + y = \sin x.$

11. Bepaal de oplossing van $\frac{dy}{dx} + \frac{y}{1+x} + x^2 = 0$ met beginvoorwaarde $y(0)=1.$

12. Bepaal de algemene oplossing van:

$$x^2 \frac{dy}{dx} - xy + y^2 = 0$$

$$x \frac{dy}{dx} - 4y - x^2 \sqrt{y} = 0.$$

13. Toon aan dat de volgende differentiaalvergelijkingen exact zijn en bepaal de algemene oplossingen:

$$(x^3 + x^2 + 2y) \frac{dy}{dx} + 3x^2y + 2xy = 0$$

$$(x^2 \cos xy + e^y) \frac{dy}{dx} + xy \cos xy + \sin xy = 0.$$

14. Bepaal alle differentiaalvergelijkingen, van het type

$$\frac{dy}{dx} = f(x,y)$$

die een integrerende factor $M=X(x).Y(y)$ hebben. ($X(x)$ is een niet-konstante functie die alleen van x afhangt en $Y(y)$ is een niet-konstante functie die alleen van y afhangt.)

15. Bepaal de integrerende faktor van:

$$\frac{dy}{dx} + g(x)y = h(x).$$

Bepaal vervolgens de algemene oplossing en vergelijk deze met formule (2.22), diktaat blz. 6.

16. Gegeven:

$$\frac{dy}{dx} = ay^2 + bx^\alpha \quad a, b \neq 0.$$

- a) Onderzoek de gevallen $\alpha=0$ en $\alpha=-2$. (Stel voor dit laatste geval $y=\frac{1}{z}$)
 b) $\alpha \neq -1$.

Beschouw de transformatie:

$$\frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} = X \quad -\frac{1}{y} = Y.$$

Bepaal de differentiaalvergelijking voor $Y=Y(X)$.

- c) Beschouw de transformatie:

$$x = \frac{1}{\xi}; \quad y = -\xi\left(\frac{1}{a} + \xi\eta\right).$$

Bepaal de differentiaalvergelijking voor $\eta=\eta(\xi)$.

- d) Leidt uit b) en c) af voor welke waarden van α de oorspronkelijke differentiaalvergelijking elementair oplosbaar is.

17. Bewijs dat de orde de differentiaalvergelijking $F(x, y, y', \dots, y^{(n)})=0$ die homogeen is van de graad k met één verlaagd kan worden door te stellen $y(x)=\exp(u(x))$. De differentiaalvergelijking $F(x, y', y'', \dots, y^{(n)})=0$ heet homogeen van de graad k als geldt:

$$F(x, \lambda y, \lambda y', \dots, \lambda y^{(n)}) = \lambda^k F(x, y, y', \dots, y^{(n)}).$$

18. Bepaal de algemene oplossing van:

$$x^2 yy'' - (y - xy')^2 = 0 \quad (\text{maak gebruik van vraag 17}).$$

19. Gegeven is dat $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$ een integrerende faktor $M=M(x)$ heeft. Bewijs dat de differentiaalvergelijking lineair is.

20. Bepaal de integrerende faktor van:

$$2xy + x^2 y + \frac{1}{3} y^3 + (x^2 + y^2) \frac{dy}{dx} = 0.$$

Is dit antwoord in overeenstemming met 19?

21. Bepaal de algemene oplossing van:

$$\frac{dy}{dx} = y \operatorname{tg} x + \cos x.$$

Hoofdstuk 3:

22. a) Schrijf 1a, c, d, e, f, als een eerste-orde vector differentiaalvergelijking.
 b) Bepaal voor 1a en 1c $\vec{y}(x)$, $\vec{g}(x)$ en $A(x)$ in: $\frac{d\vec{y}}{dx} = A(x)\vec{y} + \vec{g}(x)$.

23. Gegeven de differentiaalvergelijking:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x) \quad \text{en beginvoorwaarde} \quad \vec{y}(x_0) = \vec{y}_0.$$

$\vec{y}(x)$ en $\vec{f}(\vec{y}, x)$ zijn n -dimensionale vectorfuncties.

In de $(n+1)$ dimensionale Euclidische ruimte is het gebied G gedefinieerd door:

$$|y - y_0| \leq b, \quad |x - x_0| \leq a \quad (a \text{ en } b \text{ zijn konstanten}).$$

Verder geldt:

$$|\vec{f}(\vec{y}, x)| \leq k(x) \{1 + |\vec{y}|\}$$

$$|\vec{f}(\vec{y}_1, x) - \vec{f}(\vec{y}_2, x)| \leq k(x) |\vec{y}_1 - \vec{y}_2|$$

$$\vec{y}, \vec{y}_1, \vec{y}_2 \in G.$$

$k(x)$ is een continue functie in x .

$\vec{f}(\vec{y}, x)$ is continu op G in x en \vec{y} .

Bewijs met behulp van de methode van de suksessieve approximaties de existentie van een oplossing $\vec{y}(x)$ van de differentiaalvergelijking, waarvoor geldt $\vec{y}(x_0) = \vec{y}_0$. Bewijs dat voor deze oplossing geldt:

$$|\vec{y}(x) - \vec{y}_0| \leq (1 + |\vec{y}_0|) \left(\exp \left(\int_{x_0}^x k(x') dx' \right) - 1 \right)$$

$$\text{voor } |x - x_0| \leq \alpha$$

α is een konstante waarvoor geldt $\alpha \leq a$.

24. Bepaal de oplossing van:

$$\frac{dy}{dx} = y + x \quad y(0) = 0$$

met behulp van de methode van de suksessieve approximaties.

Vergelijk het resultaat met het antwoord van vraagstuk 9.

25. Gegeven de vector-differentiaalvergelijking:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y} + \vec{F}(x)$$

waarin:

$$\vec{y} = (y_1, y_2)$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{F}(x) = (0, x)$$

$$\vec{y}(0) = \vec{y}_0 = (c_1, c_2)$$

e^x en e^{-x} zijn twee lineair onafhankelijke oplossingen van het homogene stelsel differentiaalvergelijkingen.

- a) Bereken $\phi(x)$ in $\vec{y}_H = \phi(x)\vec{y}_0$ waarin \vec{y}_H oplossing is van het homogene stelsel en $\phi(x)$ een matrix waarvoor geldt: $\phi(0)=I$ (I =eenheidsmatrix).
- b) Bereken de algemene oplossing \vec{y} van het inhomogene stelsel.
- c) Bereken de oplossing van het inhomogene stelsel als $\vec{y}_0=(2,0)$.

26. Gegeven de vector differentiaalvergelijking:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = \vec{f}(\vec{y}, x).$$

\vec{y} en \vec{f} zijn n -dimensionale vectoren met componenten y_i resp. f_i .

Onder welke voorwaarden kan men uit dit stelsel de volgende differentiaalvergelijking afleiden:

$$\frac{d^n y_i}{dx^n} = \varphi_i(x, y_i, y_i', \dots, y_i^{(n-1)})?$$

27. Gegeven is het stelsel:

$$\frac{dy_1}{dx} = y_2 + y_3; \quad \frac{dy_2}{dx} = y_3 + y_1; \quad \frac{dy_3}{dx} = y_1 + y_2.$$

Bepaal de algemene oplossing.

28. Gegeven is de vector differentiaalvergelijking:

$$\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y} \quad \text{met} \quad \vec{y} = (y_1, y_2, y_3) \quad \text{en} \quad A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 4 \\ 1 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

Bepaal de algemene oplossing.

29. Bepaal de algemene oplossing van $\frac{d\vec{y}}{dx} = A\vec{y}$ waarin:

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -16 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{en} \quad \vec{y} = (y_1, y_2).$$

Hoofdstuk 4:

30. Gegeven is de derde orde lineaire inhomogene differentiaalvergelijking:

$$y''' - 2y'' - y' + 2y = 4x.$$

Bepaal de algemene oplossing.

Schrijf de vergelijking in vectorvorm, bereken de fundamentele matrix.

Bepaal de oplossing waarvoor geldt:

$$y(0) = 0; \quad y'(0) = 2; \quad y''(0) = -1.$$

31. Bepaal de algemene oplossing van:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = A \sin \omega t.$$

Hoe luidt de oplossing als $\omega = \omega_0$?

32. Ga de voorwaarden van de existentie- en eenduidigheidsstelling na voor:

$$(1-x^2)y'' - 2xy' + n(n+1)y = 0 \quad n > 0, \text{ geheel.}$$

Bepaal voor $n=1$ de algemene oplossing.

33. Benader de oplossing van:

$$\frac{dy}{dx} = x - y^2 \quad y(0) = -\frac{1}{2}$$

met behulp van:

$$a) y(x) = y(x_0) + \sum_{n=1}^5 \frac{(x-x_0)^n}{n!} \frac{d^n y(x_0)}{dx^n}$$

$$b) y(x) = a_0 + \sum_{n=1}^5 a_n x^n.$$

34. Bepaal met behulp van machtreeksontwikkelingen de oplossingen van:

$$\frac{d^2y}{dx^2} + x \frac{dy}{dx} + y = 0.$$

Herleid een der oplossingen tot een exponentiële functie.

35. Gegeven de differentiaalvergelijking:

$$Ly = f(x),$$

met

$$L = a_n \frac{d^n}{dx^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1}}{dx^{n-1}} + \dots + a_1 \frac{d}{dx} + a_0$$

waarin a_n, \dots, a_0 konstanten zijn.

$Ly=0$ heeft eigenwaarden λ_i , $i=1, \dots, n$.

Wij onderscheiden voor de bepaling van een particuliere oplossing y_p van de inhomogene vergelijking de volgende gevallen:

$$a) f(x) = a e^{\mu x}; \quad a = \text{konstante}; \quad \lambda_i \neq \mu; \quad i=1, \dots, n.$$

$$\text{Stel } y_p = A e^{\mu x}.$$

Voorbeeld:

$$y''' - y'' + y' - y = e^{2x}.$$

b) $f(x) = a e^{\mu x}$; $\mu = \lambda_1$ terwijl λ_1 een multipliciteit s heeft.

Stel $y_p = P_{s-1}(x) e^{\mu x} \cdot x^s$ waarin $P_{s-1}(x)$ een veelterm van de graad $s-1$ is.

Voorbeeld:

$$y'' + 2y' + y = e^{-x}.$$

c) $f(x) = P_m(x)$; Stel $y_p = Q_m(x) \cdot P_m(x)$ en $Q_m(x)$ zijn veeltermen van de graad m .

Voorbeeld:

$$y^{(4)} + 2y'' + y = 3x^5 + 2x^4 - 3x^2 + 1.$$

d) $f(x) = P_m(x) e^{\mu x}$; $\lambda_i \neq \mu$; $i = 1, \dots, n$.

Stel $y_p = Q_m(x) e^{\mu x}$.

Voorbeeld:

$$y'' + 2y' + y = x e^x.$$

e) $f(x) = P_m(x) e^{\mu x}$; $\mu = \lambda_1$ terwijl λ_1 een multipliciteit s heeft.

Stel $y_p = Q_m(x) x^s e^{\mu x}$.

Voorbeeld:

$$y'' + 2y' + y = x e^{-x}.$$

36. Bepaal met behulp van machtreeksontwikkelingen:

a) de algemene oplossing van: $y'' + (\sin x)y = e^{x^2}$;

b) een particuliere oplossing van $y'' + 2xy' + 4y = e^x$.

37. Voor welke waarde van α heeft

$$y'' - 2xy' + \alpha y = 0$$

een oplossing die een veelterm is in x ?

38. Gegeven de differentiaalvergelijkingen:

a) $\frac{d^2 \varphi}{dt^2} + \sin \varphi = 0$

b) $\frac{d^2 \varphi}{dt^2} + \varphi - \frac{1}{6} \varphi^3 = 0$

c) $\frac{d^2 \varphi}{dt^2} + \varphi = 0$.

Voor alle vergelijkingen gelden de beginvoorwaarden:

$$\varphi(0) = 0 \quad \frac{d\varphi}{dt}(0) = 2.$$

Bepaal de oplossing van a) door de differentiaalvergelijking achtereenvolgens te differentiëren en de verkregen waarde van $\frac{d^n \varphi}{dt^n}(0)$ te substitueren in de Taylorreeks van $\varphi(t)$.

Schrijf b) als een stelsel en bepaal met behulp van de methode van de succesieve approximaties de oplossing.

Substitueren in c) $\varphi = e^{\lambda t}$, bepaal λ ; ontwikkel de verkregen oplossing in een Taylorreeks.

Vergelijk de coëfficiënten van de reeksontwikkelingen van de oplossingen van de drie differentiaalvergelijkingen.

39. Bepaal de algemene oplossing van:

$$x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} - 2y = x^2 + \frac{1}{x} \quad \text{voor } x > 0.$$

40. Bepaal de index-vergelijking en de recurrente betrekkingen voor de coëfficiënten van de machtreeksen, die oplossingen zijn van:

$$a) \quad 2xy'' + y' + xy = 0 \quad (x > 0)$$

$$b) \quad xy'' + y' - y = 0 \quad (x > 0).$$

41. Bepaal door middel van machtreeksontwikkelingen twee lineair onafhankelijke oplossingen van:

$$x^2 y'' + xy' + (x^3 - 1)y = 0 \quad x > 0.$$

Ga na waarom $\ln x$ niet in de algemene oplossing voorkomt.

42. Bepaal van de differentiaalvergelijking van Laguerre:

$$xy'' + (1-x)y' + \lambda y = 0 \quad (x > 0),$$

(λ is een positieve konstante),

De index-vergelijking, de recurrente betrekking en een oplossing. Toon aan dat als λ een positief geheel getal is, deze oplossing zich reduceert tot een veelterm.

Hoofdstuk 5:

43. Gegeven is de differentiaalvergelijking

$$y'' + \frac{\pi^2}{4} y = f(x)$$

met $f(x) \in C^1[0, 1]$

en randvoorwaarden $y(0) = y(1) = 0$.

Bepaal de functie van Green voor dit probleem en geef de oplossing.

44. Gegeven is de differentiaalvergelijking:

$$x^2 y'' + xy' - \frac{9}{4} y = \sqrt{x} \quad 0 < x \leq 1. \quad (1)$$

- a) Breng de homogene vergelijking m.b.v. de transformatie van Liouville in de standaardvorm.

Bepaal vervolgens twee lineair onafhankelijke oplossingen u_1 en u_2 van de homogene differentiaalvergelijking in de standaardvorm zodanig dat:

$$u_1(1) = 0; \quad \lim_{x \downarrow 0} u_2(x) = 0.$$

Bepaal de functie van Green.

- b) Bereken $y(\frac{1}{2})$, als $y(x)$ voldoet aan (1) en aan de randvoorwaarden $y(1)=0$;
 $\lim_{x \rightarrow 0} y(x)=0$.

45. Gegeven het randwaardeprobleem:

$$y'' + 2y' + y = f(x); \quad 1 \leq x \leq e$$

$$y(1)=y(e)=0 \quad f(x) \in C'[1, e].$$

Bepaal de functie van Green voor dit probleem; bereken $y(2)$ als $f(x) = \frac{e^{-x}}{x^2}$.

46. Gegeven:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \lambda^2 y = \sin kx$$

$$y(0) = y(\pi) = 0$$

λ en k zijn positieve konstanten.

- a) Bepaal de oplossing van dit probleem met behulp van de functie van Green.
 b) Geef de ontwikkeling van de functie van Green in de eigenfuncties van het homogene probleem.
 c) Zij λ een eigenwaarde van het homogene probleem. Voor welke waarde(n) van k bestaat dan de oplossing?

47. Gegeven:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{1}{x} \frac{dy}{dx} - \frac{4}{x^2} y = f(x)$$

waarin $f(x) \in C'[1, 4]$

en randvoorwaarden $y(1)=y(4)=0$.

Bepaal de oplossing van dit randwaarde probleem met behulp van de functie van Green.

48. Gegeven:

$$x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} - 2y = f(x)$$

$$f(x) \in C'[0,1]; \quad y(0) = 0; \quad y(1) = \alpha.$$

- a) Bepaal als $\alpha=0$ de oplossing van het randwaardeprobleem met behulp van de functie van Green.
- b) Bepaal de oplossing voor het geval dat $\alpha=1$.

Literatuur.

- | | |
|--|--|
| [1] Kamke, E. | Differentialgleichungen Bd. I.
Leipzig 1964. |
| [2] Stepanow, W.W. | Lehrbuch der Differentialgleichungen.
Berlin 1963. |
| [3] Boyce, W.E.
Diprima, R.C. | Introduction to differential equations.
New York 1970. |
| [4] Kaplan, W. | Ordinary differential equations.
1958. |
| [5] Ince, E.L. | Ordinary differential equations. |
| [6] Coddington, E.A.*)
Levinson, N. | Theory of ordinary differential equations.
New York 1955. |

*) Als inleiding minder geschikt,

1e deeltentamen grondslagen differentiaalvergelijkingen

Datum : 08-04-1974 ; Tijd : 3 uur.

Het totale werk is 20 pt. waard.

Opg.1 = 5 pt.

Beschouw voor $t \geq 0$ het stelsel diff. vgl. + beginvoorwaarden

(*) :

$$(*) \quad \begin{cases} \frac{dx}{dt} = 2 \cdot \exp(-y) & ; \quad x(0) = 0 \\ \frac{dy}{dt} = \exp(-x) & ; \quad y(0) = 0 \end{cases}$$

a. We definiëren de baankromme behorend bij (*) als de deelverzameling van het $[x,y]$ -vlak van de punten $[x(t),y(t)]$ met $t \geq 0$ en $x(t), y(t)$ de oplossingen van (*).

Zij deze baankromme gegeven, als $y = f(x)$ voor $x \geq 0$.

Laat zien, dat de helling van de baankromme $\frac{dy}{dx}$ voldoet aan :

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy/dt}{dx/dt}.$$

b. Geef een diff. vgl. + beginvoorwaarde voor de baankromme en los deze op.

Geef een schets van de baan.

Bestaat er een asymptoot voor $t \rightarrow \infty$? Zo ja, welke ?

c. Bepaal tenslotte $x(t)$.

Opg.2 = 5 pt.

Gegeven zij het onderstaande inhomogene stelsel diff. vgl. :

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \exp(t)$$

a. Bepaal 2 lineair onafhankelijke oplossingen van het homogene probleem.

b. Geef vervolgens de algemene oplossing van het inhomogene probleem.

opg. 3 = 6 pt.

Beschouw de volgende integraalvgl. voor $t \geq 0$:

$$(*1) \quad y(t) = y_0 + \int_0^{s(t)} f(\tau, y(\tau)) d\tau \quad \text{met } y_0 \in \mathbb{R}.$$

Er geldt :

(i) $s \in C^1[0, a]$; $s(0) = 0$ en voor $0 < t \leq a$: $0 \leq s(t) \leq t$

(ii) $f \in C(G)$ en $f(t, y)$ is Lipschitz-continu in y met Lipschitz-constante λ op het gebied G met $G = [0, a] \times [y_0 - b, y_0 + b]$ met $a, b > 0$

Beschouw naast (*1) de diff. vgl. + beginvoorwaarde :

$$(*2) \quad y'(t) = s'(t) \cdot f(t, y(s(t))) ; \quad y(0) = y_0.$$

a. Laat zien, dat geldt :

$y \in C^1[0, a]$ en y is oplossing van (*2) \Leftrightarrow

$y \in C[0, a]$ en y is oplossing van (*1)

b. Definieer in dit geval een Picard-Lindelöf iteratieproces.

c. Laat zien, dat dit proces uniform convergeert in $C[0, \alpha]$ met geschikte $\alpha > 0$ naar een oplossing van (*1)

Hint : Vind een schatting voor het verschil tussen twee opeenvolgende iteranden en gebruik de idenditeit

$$y_n = y_0 + \sum_{i=1}^n (y_i - y_{i-1}) \text{ om aan te tonen, dat } y_n \text{ een Cauchy rij is.}$$

Opg. 4 = 4 pt.

Als een speciaal geval van opg. 3, (*2) beschouwen we :

$$z'(t) = z(\tfrac{1}{2}t) ; \quad z(0) = 1$$

a. Geef de oplossing in de vorm van een machtreeks $z = \sum_{n=0}^{\infty} a_n t^n$, waarbij de coëfficiënten a_n expliciet zijn bepaald.

b. Het is interessant het groeigedrag voor $t \rightarrow \infty$ van z te vergelijken met exponentieel groeigedrag voor $t \rightarrow \infty$.

Toon aan, dat voor elke $\lambda > 0$ geldt

$$z(t) = o(\exp(\lambda t)) \text{ voor } t \rightarrow \infty.$$

$$y'_v = f_v(x, y_1, \dots, y_n) \quad v \in \underline{n}$$

Es gilt wieder der Existenzsatz von Peano:
Sind die $f_v(x, y_1, \dots, y_n)$ in dem Gebiet
 $G(x, y_1, \dots, y_n)$ stetig, so geht durch jeden
Punkt P mit den Koordinaten ξ, η, \dots, η_n
von G mindestens eine Integralkurve, und
diese kann nach beiden Seiten bis an den
Rand von G fortgesetzt werden.

lit: Differentialgleichungen

Lösungsmethoden und Lösungen, Band I, blz 33

Kamke

KA 00 2-1.

1. Beschouw de vergelijking van het type Euler

$$x^3 y''' + 2x^2 y'' + \lambda xy' - \lambda y = 0$$

voor $x > 0$; λ is een willekeurige konstante.

Bepaal drie onafhankelijke oplossingen van de vergelijking.

Onderscheid hierbij verschillende waarden van λ en bewijs de onafhankelijkheid van de verkregen oplossingen.

2. Gegeven is de vergelijking

$$y'' + \lambda y = 0$$

De konstante λ wordt bepaald door nader te specificeren voorwaarden.

- a. Beschouw de vergelijking op het interval $[0,1]$ met randvoorwaarden $y(0) = y(1) = 0$.

Geef de eigenfuncties en eigenwaarden van het probleem.

- b. Beschouw het interval $[1,3]$ met randvoorwaarden $y(1) = y(3) = 0$.

Geef opnieuw de eigenfuncties en eigenwaarden.

3. Beschouw de vergelijking

$$y'' - 2xy' + 2\alpha y = 0$$

α is een konstante.

- a. Bepaal twee lineair onafhankelijke oplossingen door reeksontwikkelingen in een omgeving van $x = 0$.

We noemen deze $h_1(x)$ en $h_2(x)$.

Bepaal de konvergentiestraal van de reeksen.

N.B. In de volgende onderdelen spelen $h_1(x)$ en $h_2(x)$ opnieuw een rol; het is echter niet de bedoeling dat hierbij de verkregen reeksontwikkelingen worden gesubstitueerd.

b. Beschouw vervolgens het randwaardeprobleem

$$y'' - 2xy' + 2\alpha y = f(x)$$

met randvoorwaarden $y(-1) = y(1) = 0$;

$x \in [-1, 1]$ en $f(x) \in C[-1, 1]$, $f(-1) = f(1) = 0$

De konstante α is zodanig gekozen dat er geen niet-triviale oplossingen van het homogene randwaardeprobleem bestaan.

Breng door middel van de Liouville-transformatie het probleem in de gedaante

$$\eta'' + R^*(x)\eta = f^*(x), \quad \eta(-1) = \eta(1) = 0 \quad (*)$$

c. Bereken de wronskiaan w behorende bij het oorspronkelijke en het getransformeerde homogene probleem.

d. Indien $\eta_1(x)$ en $\eta_2(x)$ lineair onafhankelijke oplossingen zijn van het getransformeerde homogene probleem, luidt de oplossing van het inhomogene probleem (zonder toepassing van randvoorwaarden)

$$\eta(x) = \frac{1}{w} \int_{-1}^x [\eta_2(x)\eta_1(\xi) - \eta_1(x)\eta_2(\xi)] f^*(\xi) d\xi + A_1\eta_1(x) + A_2\eta_2(x)$$

Bepaal de Greense functie behorende bij het randwaardeprobleem en geef een uitdrukking voor de oplossing $y(x)$ van het oorspronkelijke randwaardeprobleem.

